



CURRÍCULUM VÍTAE NORMALIZADO



CRISTIAN FLORENTÍN MAHULEA POLEUCA

Generado desde: Universidad de Zaragoza

Fecha del documento: 29/10/2025

v 1.4.0

bab5986671108077c6405b0bd56321e2

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en <http://cvn.fecyt.es/>



Resumen libre del currículum

Descripción breve de la trayectoria científica, los principales logros científico-técnicos obtenidos, los intereses y objetivos científico-técnicos a medio/largo plazo de la línea de investigación. Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Cristian Mahulea es Catedrático de Universidad en la Universidad de Zaragoza, en el Departamento de Informática e Ingeniería de Sistemas, donde fue director del departamento de julio de 2020 a julio de 2024. Su investigación se centra en sistemas de eventos discretos aplicados a gestión hospitalaria y planificación de rutas de robots móviles. Ha publicado 29 artículos en revistas indexadas (28 en JCR y 1 en PubMed), de los cuales 16 son Q1, además de 6 capítulos de libro y más de 90 artículos en congresos. Sus publicaciones han tenido un fuerte impacto en la comunidad internacional, con 2185 citas según Google Scholar (<https://scholar.google.com/citations?user=nsg1w-UAAAAJ&hl=es>), un factor h de 25, tres sexenios de investigación y numerosas colaboraciones internacionales.

Ha recibido el premio al mejor artículo en la revista IEEE Transactions on Systems, Man and Cybernetics, Part A: Systems and Humans (2012-2013) y el premio al mejor artículo de la conferencia ICSTCC 2018. Ha participado en el desarrollo de cuatro herramientas de software: Petri Net Toolbox y SimHPN, ambos toolboxes de MATLAB para el análisis y simulación de redes de Petri; CIPLAN, una herramienta en Java para la programación de listas de espera quirúrgicas; y RMTTool, un toolbox de MATLAB para la planificación de trayectorias en sistemas multirobot. También es coautor de un libro publicado por IEEE-Wiley sobre planificación de rutas en sistemas multirobot con sistemas de eventos discretos. CIPLAN recibió el premio a la mejor aplicación de software en el congreso eSalud España 2018.

Ha realizado estancias de investigación en Boston University (3 meses), École Normale Supérieure Paris-Saclay (4 meses) y la Universidad de Cagliari (9 meses en total). Ha sido invitado a numerosas universidades para charlas, seminarios y colaboraciones, incluyendo la University of Salerno, TU/e y la University of Paderborn. Fue Keynote Speaker en la ICIEA-EU en 2024 y 2025.

Ha sido Investigador Principal de los proyectos nacionales DPI2014-57252-R y TED2021-130449B-I00, así como de un proyecto internacional financiado por NSFC China. Ha codirigido cuatro tesis doctorales y supervisa una en curso, además de haber dirigido más de 30 Trabajos de Fin de Grado y Máster. También ha desempeñado un papel clave en la organización de conferencias, siendo General Chair de la IEEE ETFA 2019 y PC Co-Chair en 2017, 2018 y 2023.

Es presidente del comité técnico IEEE TC on Automation in Logistics de la Sociedad IEEE RAS y del subcomité Industrial Automated Systems and Control del IEEE IES Technical Committee



on Factory Automation. Es miembro del IFAC TC 1.3. Discrete Event and Hybrid Systems y del IFAC CEA (Comité Español de Automática).

Cuenta con más de 10 años de experiencia en consejos editoriales. Ha sido Editor Asociado de IEEE Transactions on Automation Science and Engineering (2014-2017) y de IEEE Control Systems Letters (2017-2022). Actualmente, es Editor Asociado de IEEE Transactions on Automatic Control desde 2020, IEEE Robotics and Automation Letters desde 2024, Journal of Discrete Event Dynamic Systems desde 2023 y International Journal of Robotics Research desde 2023. Ha sido revisor de proyectos en Rumanía, Argentina, Grecia y España, evaluando más de 100 artículos en revistas científicas. Recibió el premio al mejor revisor de la revista Journal on Discrete Event Dynamic Systems en el período julio 2017 - julio 2018.



Indicadores generales de calidad de la producción científica

Descripción breve de los principales indicadores de calidad de la producción científica (sexenios de investigación, tesis doctorales dirigidas, citas totales, publicaciones en primer cuartil (Q1), índice h....). Incluye también otros aspectos o peculiaridades importantes.

Sexenios de investigación convenio CNEAI 3: periodo 2003-2008 (concedido 01/06/2018); periodo 2009-2014 (concedido 01/06/2018); periodo 2015-2020 (concedido 31/05/2021).

Índice h: 25 (Google académico – 30.05.2024). Número de citas: 2051

Número total de artículos en revistas indexadas: 29 (de los cuales 16 en Q1)

Premio al mejor artículo publicado en 2012 en la revista IEEE Trans. on Systems, Man and Cybernetics, Part A: Systems and Humans para el trabajo “Fault Diagnosis of Discrete-Event Systems Using Continuous Petri Nets” otorgado por IEEE Systems, Man, and Cybernetics Society Italian Chapter



C

V

N

CURRÍCULUM VÍTAE NORMALIZADO

bab5986671108077c6405b0bd56321e2

CRISTIAN FLORENTÍN MAHULEA POLEUCA

Apellidos: **MAHULEA POLEUCA**
Nombre: **CRISTIAN FLORENTÍN**
DNI:
ORCID:
Fecha de nacimiento:
Sexo:
Dirección de contacto:
Código postal:
País de contacto:
Ciudad de contacto:
Correo electrónico: **cmahulea@unizar.es**

Situación profesional actual

Entidad empleadora: Universidad de Zaragoza **Tipo de entidad:** Universidad

Departamento: Departamento de Informática e Ingeniería de Sistemas. Área: Ingeniería de Sistemas y Automática. Área de conocimiento (Macroárea): Ingeniería y Arquitectura, Escuela de Ingeniería y Arquitectura

Categoría profesional: Cated. Universidad

Fecha de inicio: 25/03/2024

Régimen de dedicación: Tiempo completo



Formación académica recibida

Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

1 Nombre del título: Máster en Ingeniería de Sistemas

Ciudad entidad titulación: Iasi, Rumanía

Entidad de titulación: Universidad Técnica "Gh. Asachi" de Iasi

Fecha de titulación: 19/06/2002

2 Nombre del título: Ingeniero en Automática y Electrónica Industrial

Ciudad entidad titulación: Iasi, Rumanía

Entidad de titulación: Universidad Técnica "Gh. Asachi" de Iasi

Fecha de titulación: 21/06/2001

Título homologado: Si

Doctorados

Programa de doctorado: Programa Oficial de Doctorado en Ingeniería Informática

Entidad de titulación: Universidad de Zaragoza

Ciudad entidad titulación: Zaragoza, España

Fecha de titulación: 20/09/2007

Doctorado Europeo: Si

Mención de calidad: Si

Actividad docente

Formación académica impartida

1 Nombre de la asignatura/curso: Evaluación y control de sistemas de producción

Titulación universitaria: Máster Universitario en Ingeniería Informática

Fecha de inicio: 20/09/2021

Fecha de finalización: 31/08/2026

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

2 Nombre de la asignatura/curso: Evaluación y control de sistemas de producción

Titulación universitaria: Máster Universitario en Ingeniería Industrial

Fecha de inicio: 21/09/2015

Fecha de finalización: 31/08/2026

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza



3 Nombre de la asignatura/curso: Ingeniería de control

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería de Tecnologías Industriales

Fecha de inicio: 15/09/2014

Fecha de finalización: 31/08/2026

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

4 Nombre de la asignatura/curso: Sistemas automáticos

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Eléctrica

Fecha de inicio: 01/09/2024

Fecha de finalización: 31/08/2025

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

5 Nombre de la asignatura/curso: Automatización industrial

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática

Fecha de inicio: 01/09/2023

Fecha de finalización: 31/08/2024

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

6 Nombre de la asignatura/curso: Sistemas de información

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Informática

Fecha de inicio: 01/09/2023

Fecha de finalización: 31/08/2024

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

7 Nombre de la asignatura/curso: Evaluación y control de sistemas de producción

Titulación universitaria: Programa conjunto en Máster Universitario en Ingeniería Industrial-Máster Universitario en Energías

Fecha de inicio: 14/09/2020

Fecha de finalización: 31/08/2023

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

8 Nombre de la asignatura/curso: Autonomous Robots

Titulación universitaria: Máster Universitario en Robótica, Gráficos y Visión por Computador / Robotics, Graphics and Computer

Fecha de inicio: 14/09/2020

Fecha de finalización: 14/09/2022

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

9 Nombre de la asignatura/curso: Evaluación y control de sistemas de producción

Titulación universitaria: Programa conjunto en Máster Universitario en Ingeniería Industrial-Máster Universitario en Ingeniería

Fecha de inicio: 14/09/2020

Fecha de finalización: 14/09/2022

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

10 Nombre de la asignatura/curso: Evaluación y control de sistemas de producción

Titulación universitaria: Programa conjunto en Máster Universitario en Ingeniería Industrial-Máster Universitario en Ingeniería

Fecha de inicio: 14/09/2020

Fecha de finalización: 14/09/2022

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

11 Nombre de la asignatura/curso: Sistemas automáticos

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Eléctrica

Fecha de inicio: 16/09/2019

Fecha de finalización: 13/09/2020

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

- 12** **Nombre de la asignatura/curso:** Sistemas automáticos
Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática
Fecha de inicio: 16/09/2019
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 13/09/2020

13 **Nombre de la asignatura/curso:** Señales y sistemas
Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática
Fecha de inicio: 17/09/2018
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 15/09/2019

14 **Nombre de la asignatura/curso:** Ingeniería de control
Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Eléctrica
Fecha de inicio: 21/09/2015
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 16/09/2018

15 **Nombre de la asignatura/curso:** Sistemas automáticos
Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Mecánica
Fecha de inicio: 17/09/2012
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 20/09/2015

16 **Nombre de la asignatura/curso:** SIMULACION DE SISTEMAS DINAMICOS
Titulación universitaria: Ingeniero en Informática
Fecha de inicio: 16/09/2013
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 14/09/2014

17 **Nombre de la asignatura/curso:** SIMULACION DE SISTEMAS DINAMICOS
Titulación universitaria: Ingeniero de Telecomunicación
Fecha de inicio: 16/09/2013
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 14/09/2014

18 **Nombre de la asignatura/curso:** SIMULACION DE SISTEMAS DINAMICOS
Titulación universitaria: Ingeniero Industrial
Fecha de inicio: 16/09/2013
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 14/09/2014

19 **Nombre de la asignatura/curso:** Simulación de sistemas dinámicos
Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática
Fecha de inicio: 16/09/2013
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 14/09/2014

20 **Nombre de la asignatura/curso:** Señales y sistemas
Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática
Fecha de inicio: 19/09/2011
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 14/09/2014

21 **Nombre de la asignatura/curso:** Modelado de sistemas concurrentes
Titulación universitaria: Máster Universitario en Ingeniería de sistemas e informática
Fecha de inicio: 21/09/2009
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Fecha de finalización: 14/09/2014



22 Nombre de la asignatura/curso: Automatización industrial

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática

Fecha de inicio: 17/09/2012

Fecha de finalización: 15/09/2013

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

23 Nombre de la asignatura/curso: Ingeniería de control

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería de Tecnologías Industriales

Fecha de inicio: 17/09/2012

Fecha de finalización: 15/09/2013

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

24 Nombre de la asignatura/curso: Sistemas automáticos

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Eléctrica

Fecha de inicio: 19/09/2011

Fecha de finalización: 16/09/2012

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

25 Nombre de la asignatura/curso: Sistemas automáticos

Titulación universitaria: Graduado en Ingeniería Electrónica y Automática

Fecha de inicio: 19/09/2011

Fecha de finalización: 16/09/2012

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

26 Nombre de la asignatura/curso: SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Titulación universitaria: Ingeniero en Informática

Fecha de inicio: 20/09/2010

Fecha de finalización: 16/09/2012

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

27 Nombre de la asignatura/curso: SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Titulación universitaria: Ingeniero de Telecomunicación

Fecha de inicio: 20/09/2010

Fecha de finalización: 16/09/2012

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

28 Nombre de la asignatura/curso: SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Titulación universitaria: Ingeniero Industrial

Fecha de inicio: 22/09/2008

Fecha de finalización: 16/09/2012

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

29 Nombre de la asignatura/curso: REGULACION AUTOMATICA

Titulación universitaria: Ingeniero Técnico Industrial, Electrónica Industrial

Fecha de inicio: 17/09/2007

Fecha de finalización: 16/09/2012

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

30 Nombre de la asignatura/curso: INFORMATICA INDUSTRIAL

Titulación universitaria: Ingeniero Técnico Industrial, Electrónica Industrial

Fecha de inicio: 20/09/2010

Fecha de finalización: 18/09/2011

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

31 Nombre de la asignatura/curso: Análisis y optimización de sistemas dinámicos. Aplicación a problemas de fabricación y tráfico

Titulación universitaria: Máster Universitario en Ingeniería de sistemas e informática

Fecha de inicio: 20/09/2010

Fecha de finalización: 18/09/2011

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

**32 Nombre de la asignatura/curso:** AUTOMATIZACION INDUSTRIAL**Titulación universitaria:** Ingeniero Técnico Industrial, Mecánica**Fecha de inicio:** 22/09/2008**Fecha de finalización:** 18/09/2011**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**33 Nombre de la asignatura/curso:** REGULACION AUTOMATICA**Titulación universitaria:** Ingeniero Técnico Industrial, Electricidad**Fecha de inicio:** 21/09/2009**Fecha de finalización:** 20/09/2010**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**34 Nombre de la asignatura/curso:** INFORMATICA INDUSTRIAL**Titulación universitaria:** Ingeniero Técnico Industrial, Electrónica Industrial**Fecha de inicio:** 22/09/2008**Fecha de finalización:** 20/09/2009**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**35 Nombre de la asignatura/curso:** SISTEMAS AUTOMATICOS**Titulación universitaria:** Ingeniero Industrial**Fecha de inicio:** 22/09/2008**Fecha de finalización:** 20/09/2009**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**36 Nombre de la asignatura/curso:** SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS**Titulación universitaria:** Ingeniero en Informática**Fecha de inicio:** 22/09/2008**Fecha de finalización:** 20/09/2009**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**37 Nombre de la asignatura/curso:** SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS**Titulación universitaria:** Ingeniero de Telecomunicación**Fecha de inicio:** 22/09/2008**Fecha de finalización:** 20/09/2009**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**Dirección de tesis doctorales y/o proyectos fin de carrera****1 Título del trabajo:** Minería de procesos y representación de indicadores en el sistema de salud**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Grado**Codirector/a tesis:** Castán Bellido, Lidia; Falcón Goicoechea, Juan**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**Tipo de entidad:** Universidad**Alumno/a:** Sergio Martínez Lahoz**Calificación obtenida:** Notable**Fecha de defensa:** 24/09/2025**2 Título del trabajo:** Planificación y control de robots móviles**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Grado**Entidad de realización:** Universidad de Zaragoza**Tipo de entidad:** Universidad**Alumno/a:** Pablo Sancho Berdiz**Calificación obtenida:** Sobresaliente**Fecha de defensa:** 24/09/2025**3 Título del trabajo:** Diseño e implementación de un sistema web para la optimización de vías clínicas mediante métodos formales**Tipo de proyecto:** Proyecto Final de Grado



Codirector/a tesis: Merseguer Hernaiz, José Javier

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Miguel Aréjula Aísa

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 21/07/2025

- 4 Título del trabajo:** TEMPORAL LOGIC OBJECTIVES IN HIGH-LEVEL PATH PLANNING:
DISCRETE-EVENT-BASED CONCEPTUAL FRAMEWORK

Tipo de proyecto: Tesis Doctoral

Codirector/a tesis: Pastravanu , Octavian Cezar

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Sofia Hustiu

Calificación obtenida: Sobresaliente cum laude

Fecha de defensa: 27/06/2025

- 5 Título del trabajo:** Programación de un PLC para ensayos de motores y detección preventiva de fallos

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Sacramento García, Germán

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Pablo Gascón Durán

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 23/09/2024

- 6 Título del trabajo:** Diseño de una nueva vía clínica para la rotura del ligamento cruzado anterior

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Falcón Goicoechea, Juan; Castán Bellido, Lidia

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Marcos Vázquez García

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 20/09/2024

- 7 Título del trabajo:** Controllability in timed continuous Petri nets: a structural approach

Tipo de proyecto: Tesis Doctoral

Codirector/a tesis: Ramirez Treviño, Antonio

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Cesar Alonso Arzola Silva

Calificación obtenida: Sobresaliente cum laude

Fecha de defensa: 19/03/2024

- 8 Título del trabajo:** Implementación de un control probabilístico de sistemas multirobots para cumplir objetivos de alto nivel en la plataforma Robotarium

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Máster

Codirector/a tesis: Montijano Muñoz, Eduardo

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Pablo Fernández García

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 12/02/2024

- 9 Título del trabajo:** Minería de procesos en el sistema de gestión de la salud

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Albareda Albareda, Jorge Cruz; Ubide Alaiz, David



Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Daniel Sanz Valtueña
Calificación obtenida: Sobresaliente
Fecha de defensa: 26/06/2023

Tipo de entidad: Universidad

10 Título del trabajo: Modelado cinemático de un yugo escocés mediante Solidworks y Matlab/Simulink

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Sánchez Tabuenca, Beatriz

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Eduardo Barbieri Atienza

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 14/12/2022

11 Título del trabajo: Mejora de un robot móvil para la implementación de algoritmos de control distribuidos

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Gracia Heras, Carlos

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Josué García Ramo

Calificación obtenida: Aprobado

Fecha de defensa: 07/10/2022

12 Título del trabajo: Planificación de trayectorias de equipos de robots en entornos desconocidos

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Sergio Beltrán García

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 03/10/2022

13 Título del trabajo: Reorganización y mejoras de una plataforma multirrobot

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Ezpeleta Mateo, Joaquín Antonio

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Paloma Balmori Elósegui

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 11/02/2022

14 Título del trabajo: Implementación de algoritmos de partición en celdas para la planificación de trayectorias de robots móviles

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Montijano Muñoz, Eduardo

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Pedro Cabello Díaz

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 20/12/2021

15 Título del trabajo: Diseño de un sistema de producción en Factory I/O y control avanzado mediante Redes de Petri

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Máster

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Fernando Grima Montesa

Calificación obtenida: Sobresaliente



Fecha de defensa: 17/12/2021

16 Título del trabajo: Cálculo optimizado de puntos intermedios en la planificación de rutas

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Montijano Muñoz, Eduardo

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Isabel Carrizo Ruiz

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 08/10/2021

17 Título del trabajo: Simulador en ROS de una plataforma de robots móviles

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Montijano Muñoz, Eduardo

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Ariadna Elena Chavarría

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 08/10/2021

18 Título del trabajo: Automatización de un proceso de fabricación en Factory I/O controlado a través de Unity Pro

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Jaime Antonio Calvo Baigorri

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 09/07/2021

19 Título del trabajo: Rediseño de una plataforma de robots móviles

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Ezpeleta Mateo, Joaquín Antonio

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Daniel Roche García

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 09/07/2021

20 Título del trabajo: Planificación de trayectorias de sistemas multi-robot mediante el algoritmo prioritized sweeping

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Montijano Muñoz, Eduardo

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Luis Domingo Panadés

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 12/02/2021

21 Título del trabajo: Automatización de una estación Virtual en Factory I/O a través de comunicación MOBDUS y Matlab

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Sergio Lázaro Martí

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 16/12/2020



22 **Título del trabajo:** Minería de procesos en el contexto médico: Análisis de algoritmos a través de Healthcare System Specifications

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Jorge Albareda Albareda

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: David Ubide Alaiz

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 07/10/2020

23 **Título del trabajo:** Diseño e implementación de un algoritmo que evite colisiones en un sistema multi-robot utilizando el Modified Bunker's algorithm

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Máster

Codirector/a tesis: Ezpeleta Mateo, Joaquín Antonio

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: José Benigno García Barreto

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 02/10/2020

24 **Título del trabajo:** Diseño y evaluación de algoritmos de planificación de trayectorias en sistemas multirobot

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Lorenzo Cano Andrés

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 06/07/2020

25 **Título del trabajo:** Methods and Formal Models for Healthcare Systems Management.

Tipo de proyecto: Tesis Doctoral

Codirector/a tesis: Silva Suárez, Manuel

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Daniel Clavel Villagrasa

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 29/11/2019

26 **Título del trabajo:** Implementación y evaluación de algoritmos de descomposición en celdas para planificación de trayectorias

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Juan Lechón Mollat

Calificación obtenida: Aprobado

Fecha de defensa: 04/10/2019

27 **Título del trabajo:** Análisis, evaluación y posibles mejoras de una herramienta de gestión hospitalaria para la programación de pacientes quirúrgicos

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Albareda Albareda, Jorge Cruz; Clavel Villagrasa, Daniel

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Alberto Montalbán Guillén

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 13/09/2019



28 **Título del trabajo:** Desarrollo de una planta virtual en Factory I/O y control mediante PLC

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Asensi Diago, José Ramón

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Fernando Grima Montesa

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 09/09/2019

29 **Título del trabajo:** Identification of wheels' longitudinal dynamics using a longitudinal velocity estimator

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Máster

Codirector/a tesis: Lex, Cornelia

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Miguel Esteban Fuertes

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 02/09/2019

30 **Título del trabajo:** Planificación de trayectorias de sistemas multi-robot en entornos desconocidos

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Montijano Muñoz, Eduardo

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Mathias Ricardo Saury

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 15/02/2019

31 **Título del trabajo:** Planificación del movimiento basada en diagramas de Voronoi para equipos de robots móviles

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: José Luis Calvo Subirá

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 15/02/2019

32 **Título del trabajo:** Búsqueda de indicadores médicos mediante el análisis de datos y mejora de los modelos matemáticos existentes aplicados a vías clínicas

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Albareda Albareda, Jorge Cruz

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Miguel Novellón Yeste

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 11/12/2018

33 **Título del trabajo:** Percepción y análisis 3D de escenas de carretera para vehículos autónomos

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Máster

Codirector/a tesis: Yebes Torres, José Javier

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Jorge Barrio Arbex

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 13/09/2018

34 **Título del trabajo:** Control digital de sistemas continuos en una plataforma de bajo coste

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Villarroel Salcedo, José Luis



Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Diego Llorente Angoy
Calificación obtenida: Notable
Fecha de defensa: 12/12/2017

Tipo de entidad: Universidad

35 Título del trabajo: Modelado y análisis del sistema de salud basado en vías clínicas

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado
Codirector/a tesis: Albareda Albareda, Jorge Cruz
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Ismael Moreno Varea
Calificación obtenida: Notable
Fecha de defensa: 12/12/2017

Tipo de entidad: Universidad

36 Título del trabajo: Implementación de algoritmo de control Pure Pursuit en robots móviles ARDUINO y comparación con otros algoritmos existentes

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Diego Sangüesa Pérez
Calificación obtenida: Notable
Fecha de defensa: 09/10/2017

Tipo de entidad: Universidad

37 Título del trabajo: Aprendizaje por refuerzo y planificación en un sistema multirobot

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado
Codirector/a tesis: Civera Sancho, Javier
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Alberto San Miguel Tello
Calificación obtenida: Matrícula de honor
Fecha de defensa: 10/07/2017

Tipo de entidad: Universidad

38 Título del trabajo: Implantación en línea de robot colaborativo para el control de roscas

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado
Codirector/a tesis: Bonet Anadón, Andrés
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Alberto Toral Mateo
Calificación obtenida: Notable
Fecha de defensa: 16/02/2017

Tipo de entidad: Universidad

39 Título del trabajo: Discrete Event System Tools for Fault Diagnosis and Collision Prevention.

Tipo de proyecto: Tesis Doctoral
Codirector/a tesis: Silva Suárez, Manuel
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Xu Wang
Calificación obtenida: Sobresaliente cum laude
Fecha de defensa: 19/01/2017

Tipo de entidad: Universidad

40 Título del trabajo: Model-based diagnosis - Application to Matlab Stateflow models

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado
Entidad de realización: Universidad de Zaragoza
Alumno/a: Pablo Martí Blasco
Calificación obtenida: Notable
Fecha de defensa: 09/01/2017

Tipo de entidad: Universidad



41 **Título del trabajo:** Diseño e implementación de un método para evitar las colisiones en sistemas multi-robot

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Tipo de entidad: Universidad

Alumno/a: Javier Oroz Joven

Calificación obtenida: Notable

Fecha de defensa: 16/12/2016

42 **Título del trabajo:** Gestión hospitalaria utilizando el modelado, análisis y optimización de las vías y guías clínicas

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Grado

Codirector/a tesis: Albareda Albareda, Jorge Cruz

Tipo de entidad: Universidad

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Alumno/a: José Benigno García Barreto

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 16/12/2016

43 **Título del trabajo:** Desarrollo de un algoritmo basado en la pre-asignación de buffers que permita la vivacidad de sistemas de red DSSP inicialmente no vivo

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Máster

Codirector/a tesis: Silva Suárez, Manuel

Tipo de entidad: Universidad

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Alumno/a: Daniel Clavel Villagrassa

Calificación obtenida: Sobresaliente

Fecha de defensa: 08/07/2016

44 **Título del trabajo:** On the distributed control of continuous Petri nets.

Tipo de proyecto: Tesis Doctoral

Codirector/a tesis: Silva Suárez, Manuel

Tipo de entidad: Universidad

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Alumno/a: Liewei Wang

Calificación obtenida: Apto cum laude

Fecha de defensa: 08/07/2013



Experiencia científica y tecnológica

Grupos/equipos de investigación, desarrollo o innovación

1 Nombre del grupo: T64_23R: COSMOS, Computer Science for Complex System modelling
Entidad de afiliación: Universidad de Zaragoza **Tipo de entidad:** Universidad

2 Nombre del grupo: Pertenencia a instituto de investigación universitaria
Entidad de afiliación: INSTITUTO DE INVESTIGACIÓN EN INGENIERÍA DE ARAGÓN (I3A) **Tipo de entidad:** Instituto Universitario de Investigación

Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

1 Nombre del proyecto: SCANNER - Secure CollAborative recogNitioN of complEx tasks with Robots
Ámbito geográfico: Internacional no UE

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Eduardo Montijano Muñoz

Nº de investigadores/as: 10

Entidad/es financiadora/s:

OFFICE OF NAVAL RESEARCH

Fecha de inicio-fin: 12/07/2024 - 11/07/2027 **Duración:** 3 años

Cuantía total: 262.616,86 €

2 Nombre del proyecto: PID2021-125514NB-I00: Mejoras en comprensión automática de escenas mediante modalidades múltiples de sensores y percepción activa

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ana Cristina Murillo Arnal; Eduardo Montijano Muñoz

Nº de investigadores/as: 4

Entidad/es financiadora/s:

AGENCIA ESTATAL DE INVESTIGACIÓN

UNION EUROPEA

Fecha de inicio-fin: 01/09/2022 - 30/04/2026 **Duración:** 3 años - 8 meses

Cuantía total: 113.135 €

3 Nombre del proyecto: T64_23R: COSMOS, Computer Science for Complex System modelling

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Sergio Ilarri Artigas; Ramón Hermoso Traba

Nº de investigadores/as: 17

Entidad/es financiadora/s:



GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2023 - 31/12/2025
Cuantía total: 37.743,62 €

Duración: 3 años

- 4** **Nombre del proyecto:** TED2021-130449B-I00: Evaluación y optimización de vías clínicas mediante métodos formales

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Cristian Florentín Mahulea Poleuca; Jorge Cruz Albareda Albareda

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

AGENCIA ESTATAL DE INVESTIGACIÓN

Fecha de inicio-fin: 01/12/2022 - 30/09/2025
Cuantía total: 114.885 €

Duración: 2 años - 10 meses

- 5** **Nombre del proyecto:** DISCERNERS / Distributed high-level scene reasoning with teams of heterogeneous robots

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Eduardo Montijano Muñoz

Nº de investigadores/as: 9

Entidad/es financiadora/s:

OFFICE OF NAVAL RESEARCH

Fecha de inicio-fin: 25/01/2019 - 10/02/2023
Cuantía total: 157.073,51 €

Duración: 4 años - 17 días

- 6** **Nombre del proyecto:** UZ2021-TEC-02: Planificación y control distribuidos de vehículos aéreos no tripulados

Ámbito geográfico: Otros

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Cristian Florentín Mahulea Poleuca

Nº de investigadores/as: 2

Entidad/es financiadora/s:

UNIVERSIDAD DE ZARAGOZA

Fecha de inicio-fin: 01/01/2022 - 31/12/2022
Cuantía total: 3.000 €

Duración: 1 año

- 7** **Nombre del proyecto:** T45_20R: Robótica, Percepción Y Tiempo Real

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Enrique Montano Gella

Nº de investigadores/as: 69

Entidad/es financiadora/s:

GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2020 - 31/12/2022
Cuantía total: 27.262 €

Duración: 3 años



- 8 Nombre del proyecto:** JIUZ-2018-TEC-10:PERCEPCIÓN DISTRIBUIDA DE ENTORNOS DINÁMICOS CON EQUIPOS DE ROBOTS MÓVILES (DIDIER)

Ámbito geográfico: Otros

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Eduardo Montijano Muñoz

Nº de investigadores/as: 6

Entidad/es financiadora/s:

FUNDACIÓN BANCARIA IBERCAJA

UNIVERSIDAD DE ZARAGOZA

Fecha de inicio-fin: 01/01/2019 - 31/12/2019

Duración: 1 año

Cuantía total: 2.000 €

- 9 Nombre del proyecto:** GRUPO DE REFERENCIA GRUPO DE I+D EN COMPUTACIÓN DISTRIBUIDA (DisCo)

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Pedro Javier Álvarez Pérez-Aradros

Nº de investigadores/as: 17

Entidad/es financiadora/s:

GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2017 - 31/12/2019

Duración: 3 años

Cuantía total: 34.362 €

- 10 Nombre del proyecto:** UZ2018-TEC-06: GESTIÓN DE SISTEMAS DE SALUD UTILIZANDO SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Ámbito geográfico: Otros

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Cristian Florentín Mahulea Poleuca

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

VICERRECTORADO DE INVESTIGACIÓN: APOYO

Fecha de inicio-fin: 08/06/2018 - 31/12/2018

Duración: 6 meses - 23 días

Cuantía total: 1.250 €

- 11 Nombre del proyecto:** DPI2014-57252-R: MODELOS Y MÉTODOS FORMALES PARA LA GESTIÓN DE LOS SERVICIOS DE SALUD.

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Cristian Florentín Mahulea Poleuca

Nº de investigadores/as: 2

Entidad/es financiadora/s:

FONDOS FEDER

MINECO. MINISTERIO DE ECONOMIA Y COMPETITIVIDAD

Fecha de inicio-fin: 01/01/2015 - 28/02/2018

Duración: 3 años - 2 meses

Cuantía total: 90.508 €

- 12 Nombre del proyecto:** GRUPO CONSOLIDADO T27 GRUPO DE INGENIERÍA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Ámbito geográfico: Autonómica



Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:

GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2016 - 31/12/2016

Duración: 1 año

Cuantía total: 3.050 €

13 Nombre del proyecto: GRUPO CONSOLIDADO T27 GRUPO DE INGENIERÍA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:

GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2015 - 31/12/2015

Duración: 1 año

Cuantía total: 3.627 €

14 Nombre del proyecto: GRUPO CONSOLIDADO T27 INGENIERÍA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS (GISED)

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2014 - 31/12/2014

Duración: 1 año

Cuantía total: 3.406 €

15 Nombre del proyecto: GRUPO CONSOLIDADO T27 INGENIERÍA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS (GISED)

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 23

Entidad/es financiadora/s:

GOBIERNO DE ARAGÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2013 - 31/12/2013

Duración: 1 año

Cuantía total: 11.627 €

16 Nombre del proyecto: DPI2010-20413.ANALISIS Y CONTROL DE GRANDES SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS DISTRIBUIDOS.

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:

MINISTERIO DE CIENCIA E INNOVACION

Fecha de inicio-fin: 01/01/2011 - 31/12/2013

Duración: 3 años



Cuantía total: 106.480 €

- 17** **Nombre del proyecto:** GRUPO CONSOLIDADO T27 INGENIERÍA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS (GISED)

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 28

Entidad/es financiadora/s:

D.G.A.

Fecha de inicio-fin: 01/01/2011 - 31/12/2012

Duración: 2 años

Cuantía total: 43.172 €

- 18** **Nombre del proyecto:** MODELADO Y VERIFICACION DE SISTEMAS DE SOFTWARE CRITICOS

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Jorge Emilio Júlvez Bueno

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

FUNDACION ARAGON I+D

Fecha de inicio-fin: 01/10/2010 - 01/10/2012

Duración: 2 años - 1 día

Cuantía total: 18.000 €

- 19** **Nombre del proyecto:** DISTRIBUTED SUPERVISORY CONTROL OF COMPLEX PLANTS - 7º

PROGRAMA MARCO

Ámbito geográfico: Unión Europea

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 5

Entidad/es financiadora/s:

UNION EUROPEA

Fecha de inicio-fin: 01/09/2008 - 31/12/2011

Duración: 3 años - 4 meses

Cuantía total: 240.000 €

- 20** **Nombre del proyecto:** GRUPO EXCELENTE T27 GRUPO DE INGENIERIA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS (GISED)

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 22

Entidad/es financiadora/s:

D.G.A.

Fecha de inicio-fin: 01/01/2008 - 31/12/2010

Duración: 3 años

Cuantía total: 81.716 €

- 21** **Nombre del proyecto:** DPI2006-15390 TÉCNICAS FORMALES ANÁLISIS Y DISEÑO DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS E HÍBRIDOS. APLICACIÓN A SISTEMAS LOGÍSTICOS Y DE TIEMPO REAL

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez



Nº de investigadores/as: 17

Entidad/es financiadora/s:

MINISTERIO DE EDUCACION Y CIENCIA

Fecha de inicio-fin: 01/10/2006 - 30/04/2010

Duración: 3 años - 7 meses

Cuantía total: 249.381 €

22 Nombre del proyecto: HI2006-0149. OBSERVABILIDAD Y OBSERVADORES PARA MODELOS DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS Y SUS RELAJACIONES FLUIDAS

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Laura Recalde Frison

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

MINISTERIO DE EDUCACION Y CIENCIA

Fecha de inicio-fin: 01/01/2007 - 31/12/2008

Duración: 2 años

Cuantía total: 5.200 €

23 Nombre del proyecto: GRUPO EXCELENTE T27 INGENIERIA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS. GISED

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 26

Entidad/es financiadora/s:

D.G.A.

Fecha de inicio-fin: 01/01/2005 - 31/12/2007

Duración: 3 años

Cuantía total: 72.979,44 €

24 Nombre del proyecto: DPI2003-06376. REDES DE PETRI CONTINUAS E HIBRIDAS: MODELADO, ANALISIS Y SINTESIS.

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:

D.G.I. (MINISTERIO DE CIENCIA Y TECNOLOGÍA)

Fecha de inicio-fin: 01/12/2003 - 30/11/2006

Duración: 3 años

Cuantía total: 63.595 €

25 Nombre del proyecto: INF2005-TEC-002. ESTACIONES DE TRABAJO Y PERIFERIA PARA EL LABORATORIO INFORMATICO DE INVESTIGACION DEL GRUPO

Ámbito geográfico: Otros

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 19

Entidad/es financiadora/s:

VICERRECTORADO DE INVESTIGACIÓN.- INFRAESTRUCTURA

Fecha de inicio-fin: 13/07/2005 - 31/12/2005

Duración: 5 meses - 19 días

Cuantía total: 15.000 €



26 Nombre del proyecto: GRUPO CONSOLIDADO T27 INGENIERIA DE SISTEMAS DE EVENTOS DISCRETOS

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Manuel Silva Suárez

Nº de investigadores/as: 18

Entidad/es financiadora/s:

D.G.A.

Fecha de inicio-fin: 01/01/2003 - 31/12/2004

Duración: 2 años

Cuantía total: 61.326,96 €

Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

1 Nombre del proyecto: Cátedra Alimak Group

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Jorge Emilio Júlvez Bueno; Cristian Florentín Mahulea Poleuca

Nº de investigadores/as: 2

Entidad/es financiadora/s:

AVANTI WIND SYSTEMS TECHNOLOGY, S.L.

Fecha de inicio: 27/01/2025

Duración: 1 año

Cuantía total: 20.000 €

2 Nombre del proyecto: Cátedra Alimak Group

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Jorge Emilio Júlvez Bueno; Cristian Florentín Mahulea Poleuca

Nº de investigadores/as: 2

Entidad/es financiadora/s:

AVANTI WIND SYSTEMS TECHNOLOGY, S.L.

Fecha de inicio: 27/01/2023

Duración: 2 años

Cuantía total: 40.000 €

3 Nombre del proyecto: PXR19/00227. ESTANCIA EN ECOLE NORMALE SUPÉRIEURE PARIS-SACLAY (FRANCIA) DEL 01/10/2019 AL 31/01/2020. Título del proyecto: Sistemas de eventos discretos para gestión hospitalaria y planificación de trayectorias en sistemas multi-robot.

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Cristian Florentín Mahulea Poleuca

Nº de investigadores/as: 1

Entidad/es financiadora/s:

MINISTERIO DE CIENCIA E INNOVACIÓN

Fecha de inicio: 01/10/2019

Duración: 4 meses

Cuantía total: 12.757 €

**4 Nombre del proyecto:** ROYALTIES POR LICENCIAS DE USO DEL SOFTWARE SimPHN**Ámbito geográfico:** Internacional no UE**Entidad de realización:** Escuela de Ingeniería y Arquitectura - Universidad de Zaragoza**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Cristian Florentín Mahulea Poleuca; Jorge Emilio Júlvez Bueno**Nº de investigadores/as:** 2**Entidad/es financiadora/s:**

VARIAS EMPRESAS

Fecha de inicio: 01/01/2012**Duración:** 1 año**Cuantía total:** 300 €

Resultados

Propiedad industrial e intelectual

1 Título propiedad industrial registrada: Petri Net Toolbox**Tipo de propiedad industrial:** Patente de invención**Inventores/autores/obtentores:** C. Mahulea; M. Matcovschi; O. Pastravanu**Entidad titular de derechos:** Universidad Técnica "Gh. Asachi" de Iasi, Rumanía**Nº de solicitud:** 3677**Fecha de registro:** 2011**Patente internacional no UE:** Si**Licencias:** Si**2 Título propiedad industrial registrada:** RMTool- Robot motion Toolbox under MATLAB**Tipo de propiedad industrial:** Protección de software**Inventores/autores/obtentores:** MAHULEA , CRISTIAN FLORENTÍN; GONZÁLEZ SÁNCHEZ, RAMÓN**Entidad titular de derechos:** ROBONITY, S.L. (33%) - UNIVERSIDAD DE ZARAGOZA (34%) - UNIVERSIDAD TECNICA GHEORGHE ASACHI (33%)**Licencias:** No**3 Título propiedad industrial registrada:** SOFTWARE - SIM-HPN**Tipo de propiedad industrial:** Protección de software**Inventores/autores/obtentores:** JÚLVEZ BUENO, JORGE EMILIO; MAHULEA , CRISTIAN FLORENTÍN**Entidad titular de derechos:** UNIVERSIDAD DE ZARAGOZA**Licencias:** No**4 Título propiedad industrial registrada:** CIPLAN. Programación de las listas de espera quirúrgicas**Tipo de propiedad industrial:** Protección de software**Inventores/autores/obtentores:** MAHULEA , CRISTIAN FLORENTÍN; CLAVEL VILLAGRASA, DANIEL; ALBAREDA ALBAREDA, JORGE CRUZ**Entidad titular de derechos:** HOSPITAL CLINICO UNIVERSITARIO "LOZANO BLESÁ" (30%) - UNIVERSIDAD DE ZARAGOZA (50%) - UNIVERSIDAD TECNICA GHEORGHE ASACHI (20%)**Licencias:** No



Actividades científicas y tecnológicas

Producción científica

Publicaciones, documentos científicos y técnicos

- 1** Le Moigne, Manon; Mahulea, Cristian; Faraut, Gregory; Bernardi, Simona; Albareda, Jorge; Castán, Lidia. Probabilistic timed Petri nets for clinical pathway design and analysis: a case study. *DISCRETE EVENT DYNAMIC SYSTEMS-THEORY AND APPLICATIONS*. 35 - 3, pp. 205 - 231. 2025. ISSN 0924-6703
DOI: 10.1007/s10626-025-00419-4
Tipo de producción: Artículo científico
- 2** Hustiu, Sofia; Mahulea, Cristian; Kloetzer, Marius; Lesage, Jean-Jacques. On Multi-Robot Path Planning based on Petri Net Models and LTL Specifications. *IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL*. 69 - 9, pp. 6373 - 6380. 2024. ISSN 0018-9286
DOI: 10.1109/TAC.2024.3386024
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 7
Posición de publicación: 12
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 7
Posición de publicación: 43
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 3.804
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 3.804
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 3.804
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 89
Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 366
Categoría: Computer Science Applications
Revista dentro del 25%: Si
Categoría: Control and Systems Engineering
Revista dentro del 25%: Si
Categoría: Electrical and Electronic Engineering
Revista dentro del 25%: Si
- 3** Clavel, Daniel; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. On Liveness Enforcement of Distributed Petri Net Systems. *IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL*. 68 - 6, pp. 3776 - 3782. 2023. ISSN 0018-9286
DOI: 10.1109/TAC.2022.3198328
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 6.2
Posición de publicación: 12
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 6.2
Posición de publicación: 44
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 84
Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 353



Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 4.501

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 4.501

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 4.501

Fuente de impacto: SCOPUS (CITESCORE)
Índice de impacto: 11.300
Posición de publicación: 72

Fuente de impacto: SCOPUS (CITESCORE)
Índice de impacto: 11.300
Posición de publicación: 79

Fuente de impacto: SCOPUS (CITESCORE)
Índice de impacto: 11.300
Posición de publicación: 28

Categoría: Computer Science Applications
Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Control and Systems Engineering
Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Electrical and Electronic Engineering
Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Electrical and Electronic Engineering
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 797

Categoría: Computer Science Applications
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 817

Categoría: Control and Systems Engineering
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 321

- 4** Hustiu, Sofia; Mahulea, Cristian; Kloetzer, Marius. Parallel motion execution and path rerouting for a team of mobile robots. IFAC PAPERSONLINE. 55 - 28, pp. 73 - 78. 2022. ISSN 2405-8963

DOI: 10.1016/j.ifacol.2022.10.326

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.354

Categoría: Control and Systems Engineering

- 5** Mahulea, C; Gonzalez, R; Montijano, E; Silva, M. Path planning of multirobot systems using Petri net models. Results and open problems. REVISTA IBEROAMERICANA DE AUTOMÁTICA E INFORMÁTICA INDUSTRIAL. 18 - 1, pp. 19 - 31. 2021. ISSN 1697-7912

DOI: 10.4995/riai.2020.13785

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 1.25

Posición de publicación: 59

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS

Num. revistas en cat.: 65

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 1.25

Posición de publicación: 29

Categoría: Science Edition - ROBOTICS

Num. revistas en cat.: 30

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.446

Categoría: Computer Science (miscellaneous)

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.446

Categoría: Control and Systems Engineering

Fuente de impacto: SCOPUS (CITESCORE)

Índice de impacto: 3.000

Posición de publicación: 1.235

Categoría: Engineering (miscellaneous)

Num. revistas en cat.: 2.826

Fuente de impacto: SCOPUS (CITESCORE)

Índice de impacto: 3.000

Categoría: Computer Science (miscellaneous)

**Posición de publicación:** 881**Num. revistas en cat.:** 1.812

- 6** Montijano, Eduardo; Mahulea, Cristian. Probabilistic Multi-Robot Path Planning with High-Level Specifications using Petri Net Models. IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON AUTOMATION SCIENCE AND ENGINEERING (CASE). 2021-August, pp. 2188 - 2193. 2021. ISSN 2161-8070

DOI: 10.1109/CASE49439.2021.9551515**Tipo de producción:** Artículo científico

- 7** Clavel, D.; Mahulea, C.; Albareda, J.; Silva, M.A decision support system for elective surgery scheduling under uncertain durations. APPLIED SCIENCES (SWITZERLAND). 10 - 6, pp. 1937 [21 pp]. 2020. ISSN 2076-3417

DOI: 10.3390/app10061937**Tipo de producción:** Artículo científico**Fuente de impacto:** WOS (JCR)**Categoría:** Science Edition - MATERIALS SCIENCE, MULTIDISCIPLINARY**Índice de impacto:** 2.679**Posición de publicación:** 201**Num. revistas en cat.:** 333**Fuente de impacto:** WOS (JCR)**Categoría:** Science Edition - PHYSICS, APPLIED**Índice de impacto:** 2.679**Posición de publicación:** 73**Num. revistas en cat.:** 160**Fuente de impacto:** WOS (JCR)**Categoría:** Science Edition - CHEMISTRY, MULTIDISCIPLINARY**Índice de impacto:** 2.679**Posición de publicación:** 101**Num. revistas en cat.:** 178**Fuente de impacto:** WOS (JCR)**Categoría:** Science Edition - ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY**Índice de impacto:** 2.679**Posición de publicación:** 38**Num. revistas en cat.:** 90**Fuente de impacto:** SCOPUS (SJR)**Categoría:** Computer Science Applications**Índice de impacto:** 0.435**Fuente de impacto:** SCOPUS (SJR)**Categoría:** Engineering (miscellaneous)**Índice de impacto:** 0.435**Fuente de impacto:** SCOPUS (SJR)**Categoría:** Fluid Flow and Transfer Processes**Índice de impacto:** 0.435**Fuente de impacto:** SCOPUS (SJR)**Categoría:** Instrumentation**Índice de impacto:** 0.435**Fuente de impacto:** SCOPUS (SJR)**Categoría:** Materials Science (miscellaneous)**Índice de impacto:** 0.435**Fuente de impacto:** SCOPUS (SJR)**Categoría:** Process Chemistry and Technology**Índice de impacto:** 0.435

- 8** Hustiu, I.; Kloetzer, M.; Mahulea, C.Distributed Path Planning of Mobile Robots with LTL Specifications. 2018 22ND INTERNATIONAL CONFERENCE ON SYSTEM THEORY, CONTROL AND COMPUTING, ICSTCC 2018 - PROCEEDINGS. pp. 60 - 65. 2020. ISSN 2372-1618

DOI: 10.1109/ICSTCC50638.2020.9259659**Tipo de producción:** Artículo científico



- 9** Kloetzer, Marius; Mahulea, Cristian. Path planning for robotic teams based on LTL specifications and Petri net models. DISCRETE EVENT DYNAMIC SYSTEMS-THEORY AND APPLICATIONS. 30 - 1, pp. 55 - 79. 2020. ISSN 0924-6703

DOI: 10.1007/s10626-019-00300-1

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 0.976

Posición de publicación: 59

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 0.976

Posición de publicación: 190

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 0.976

Posición de publicación: 81

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.533

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.533

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.533

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS

Num. revistas en cat.: 63

Categoría: Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED

Num. revistas en cat.: 265

Categoría: Science Edition - OPERATIONS RESEARCH & MANAGEMENT SCIENCE

Num. revistas en cat.: 84

Categoría: Control and Systems Engineering

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Categoría: Modeling and Simulation

- 10** Clavel, D.; Mahulea, C.; Silva, M. From healthcare system specifications to formal models. CONFERENCE PROCEEDINGS - IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON SYSTEMS, MAN, AND CYBERNETICS. 2019-October, pp. 2344 - 2351. 2019. ISSN 1062-922X

DOI: 10.1109/SMC.2019.8914654

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.000

Categoría: Control and Systems Engineering

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.000

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.000

Categoría: Human-Computer Interaction

- 11** Burlacu, A.; Kloetzer, M.; Mahulea, C. Numerical evaluation of sample gathering solutions for mobile robots. APPLIED SCIENCES (SWITZERLAND). 9 - 4, pp. 791 [18 pp]. 2019. ISSN 2076-3417

DOI: 10.3390/app9040791

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - MATERIALS SCIENCE, MULTIDISCIPLINARY

Índice de impacto: 2.474

Posición de publicación: 161

Num. revistas en cat.: 314

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - PHYSICS, APPLIED



Índice de impacto: 2.474

Posición de publicación: 62

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 2.474

Posición de publicación: 88

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 2.474

Posición de publicación: 32

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.418

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.418

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.418

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.418

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.418

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.418

Num. revistas en cat.: 154

Categoría: Science Edition - CHEMISTRY, MULTIDISCIPLINARY

Num. revistas en cat.: 176

Categoría: Science Edition - ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY

Num. revistas en cat.: 91

Categoría: Computer Science Applications

Categoría: Engineering (miscellaneous)

Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Fluid Flow and Transfer Processes

Categoría: Instrumentation

Categoría: Materials Science (miscellaneous)

Categoría: Process Chemistry and Technology

12 Kloetzer, M.; Burlacu, A.; Enescu, G.; Caraiman, S.; Mahulea, C. Optimal Indoor Goods Delivery Using Drones. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). 2019-September, pp. 1579 - 1582. 2019. ISSN 1946-0740

DOI: 10.1109/ETFA.2019.8869278

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.365

Categoría: Computer Science Applications

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.365

Categoría: Control and Systems Engineering

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.365

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.365

Categoría: Industrial and Manufacturing Engineering

13 Bernardi, S.; Mahulea, C.; Albareda, J. Toward a decision support system for the clinical pathways assessment. DISCRETE EVENT DYNAMIC SYSTEMS-THEORY AND APPLICATIONS. 29 - 1, pp. 97 - 125. 2019. ISSN 0924-6703

DOI: 10.1007/s10626-019-00279-9

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS



Índice de impacto: 0.932

Posición de publicación: 56

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 0.932

Posición de publicación: 170

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 0.932

Posición de publicación: 72

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.718

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.718

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.718

Num. revistas en cat.: 63

Categoría: Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED

Num. revistas en cat.: 260

Categoría: Science Edition - OPERATIONS RESEARCH & MANAGEMENT SCIENCE

Num. revistas en cat.: 83

Categoría: Control and Systems Engineering

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Modeling and Simulation

14 Mahulea, C.; Mahulea, L.; García Soriano, J.M.; Colom, J.M. Modular Petri net modeling of healthcare systems. FLEXIBLE SERVICES AND MANUFACTURING JOURNAL. 30 - 1-2, pp. 329 - 357. 2018. ISSN 1936-6582

DOI: 10.1007/s10696-017-9283-9

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 2.519

Posición de publicación: 22

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 2.519

Posición de publicación: 27

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 1.326

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 1.326

Categoría: Science Edition - ENGINEERING, MANUFACTURING

Num. revistas en cat.: 49

Categoría: Science Edition - OPERATIONS RESEARCH & MANAGEMENT SCIENCE

Num. revistas en cat.: 84

Categoría: Industrial and Manufacturing Engineering

Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Management Science and Operations Research

Revista dentro del 25%: Si

15 Vitolo, Emanuele; San Miguel, Alberto; Civera Sancho, Javier; Mahulea, Cristian. Performance Evaluation of the Dyna-Q algorithm for Robot Navigation. IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON AUTOMATION SCIENCE AND ENGINEERING (CASE). 18293165, pp. 322 - 327. 2018. ISSN 2161-8070

DOI: 10.1109/COASE.2018.8560457

Tipo de producción: Artículo científico

16 Mahulea, C.; Kloetzer, M. Robot planning based on boolean specifications using petri net models. IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL. 63 - 7, pp. 2218 - 2225. 2018. ISSN 0018-9286

DOI: 10.1109/TAC.2017.2760249

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS



Índice de impacto: 5.093

Posición de publicación: 10

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Índice de impacto: 5.093

Posición de publicación: 35

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 3.233

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 3.233

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 3.233

Revista dentro del 25%: Si

Num. revistas en cat.: 62

Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

Revista dentro del 25%: Si

Num. revistas en cat.: 265

Categoría: Computer Science Applications

Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Control and Systems Engineering

Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Revista dentro del 25%: Si

- 17** Clavel, D.; Botez, D.; Mahulea, C.; Albareda, J. Software tool for operating room scheduling in a Spanish Hospital Department. 2018 22ND INTERNATIONAL CONFERENCE ON SYSTEM THEORY, CONTROL AND COMPUTING, ICSTCC 2018 - PROCEEDINGS. 18274221, pp. 413 - 420. 2018. ISSN 2372-1618
DOI: 10.1109/ICSTCC.2018.8540764
Tipo de producción: Artículo científico

- 18** Clavel, D.; Mahulea, C.; Albareda, J.; Silva, M. Towards efficient algorithms for planning surgeries in operation rooms. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). Part F134116, pp. 1 - 8. 2018. ISSN 1946-0740
DOI: 10.1109/ETFA.2017.8247620
Tipo de producción: Artículo científico

- 19** Vitolo, E.; Mahulea, C.; Kloetzer, M. A computationally efficient solution for path planning of mobile robots with boolean specifications. 2018 22ND INTERNATIONAL CONFERENCE ON SYSTEM THEORY, CONTROL AND COMPUTING, ICSTCC 2018 - PROCEEDINGS. 17374791, pp. 63 - 69. 2017. ISSN 2372-1618
DOI: 10.1109/ICSTCC.2017.8107012
Tipo de producción: Artículo científico

- 20** Gonzalez, R.; Kloetzer, M.; Mahulea, C. Comparative study of trajectories resulted from cell decomposition path planning approaches. 2018 22ND INTERNATIONAL CONFERENCE ON SYSTEM THEORY, CONTROL AND COMPUTING, ICSTCC 2018 - PROCEEDINGS. 17374732, pp. 49 - 54. 2017. ISSN 2372-1618
DOI: 10.1109/ICSTCC.2017.8107010
Tipo de producción: Artículo científico

- 21** Giua, A.; Mahulea, C.; Seatzu, C. Decentralized observability of discrete event systems with synchronizations. AUTOMATICA. 85, pp. 468 - 476. 2017. ISSN 0005-1098
DOI: 10.1016/j.automatica.2017.08.009
Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS

Revista dentro del 25%: Si

Num. revistas en cat.: 61

Índice de impacto: 6.126

Posición de publicación: 3

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

Revista dentro del 25%: Si

Índice de impacto: 6.126



Posición de publicación: 17

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 3.896

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 3.896

Num. revistas en cat.: 260

Categoría: Control and Systems Engineering

Revista dentro del 25%: Si

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Revista dentro del 25%: Si

22 Albareda, J.; Clavel, D.; Mahulea, C.; Blanco, N.; Ezquerra, L.; Gómez, J.; Silva, J.M. ¿Realizamos bien la programación quirúrgica? ¿Cómo podemos mejorarla?. REVISTA ESPAÑOLA DE CIRUGIA ORTOPEDICA Y TRAUMATOLOGIA. 61 - 6, pp. 375 - 382. 2017. ISSN 1888-4415

DOI: 10.1016/j.recot.2017.07.006

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.281

Categoría: Orthopedics and Sports Medicine

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.281

Categoría: Surgery

23 Parrilla, L.; Mahulea, C.; Kloetzer, M.RMTool: Recent Enhancements. IFAC PAPERSONLINE. 50 - 1, pp. 5824 - 5830. 2017. ISSN 2405-8963

DOI: 10.1016/j.ifacol.2017.08.539

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.260

Categoría: Control and Systems Engineering

24 Wang,X.; Kloetzer,M.; Mahulea,C.; Silva,M.Collision avoidance of mobile robots by using initial time delays. PROCEEDINGS OF THE IEEE CONFERENCE ON DECISION & CONTROL. 2016 -, pp. 324 - 329. 2016. ISSN 0743-1546

DOI: 10.1109/CDC.2015.7402221

Tipo de producción: Artículo científico

25 Clavel, D.; Mahulea, C.; Silva, M.On liveness enforcement of DSSP net systems. PROCEEDINGS OF THE IEEE CONFERENCE ON DECISION & CONTROL. pp. 3935 - 3941. 2016. ISSN 0743-1546

DOI: 10.1109/CDC.2016.7798864

Tipo de producción: Artículo científico

26 Clavel, D.; Mahulea, C.; Albareda, J.; Silva, M.Operation planning of elective patients in an Orthopedic Surgery Department. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). 2016-November -, pp. [7 pp.]. 2016. ISSN 1946-0740

DOI: 10.1109/ETFA.2016.7733623

Tipo de producción: Artículo científico

27 González, Ramón; Mahulea, Cristian; Kloetzer, Marius. A Matlab-based interactive simulator for mobile robotics. IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON AUTOMATION SCIENCE AND ENGINEERING (CASE). 2015-October -, pp. 310 - 315. 2015. ISSN 2161-8070

DOI: 10.1109/CoASE.2015.7294097

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Índice de impacto: 0.272

Categoría: Control and Systems Engineering

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Categoría: Electrical and Electronic Engineering



Índice de impacto: 0.272

- 28** Kloetzer, M.; Mahulea, C. Accomplish multi-robot tasks via Petri net models. IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON AUTOMATION SCIENCE AND ENGINEERING (CASE). 2015 -, pp. 304 - 309. 2015. ISSN 2161-8070
DOI: 10.1109/CoASE.2015.7294096
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 0.272
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 0.272
Categoría: Control and Systems Engineering
- 29** Wang, X.; Mahulea, C.; Silva, M. Diagnosis of Time Petri Nets Using Fault Diagnosis Graph. IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL. 60 - 9, pp. 2321 - 2335. 2015. ISSN 0018-9286
DOI: 10.1109/TAC.2015.2405293
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 2.777
Posición de publicación: 7
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 2.777
Posición de publicación: 32
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 4.285
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 4.285
Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)
Índice de impacto: 4.285
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 59
Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 255
Categoría: Computer Science Applications
Revista dentro del 25%: Si
Categoría: Control and Systems Engineering
Revista dentro del 25%: Si
Categoría: Electrical and Electronic Engineering
Revista dentro del 25%: Si
- 30** Mahulea, C.; Kloetzer, M. Planning mobile robots with Boolean-based specifications. PROCEEDINGS OF THE IEEE CONFERENCE ON DECISION & CONTROL. pp. 5137 - 5142. 2015. ISSN 0743-1546
DOI: 10.1109/CDC.2014.7040192
Tipo de producción: Artículo científico
- 31** Apaydin-Özkan, H.; Mahulea, C.; Júlvez, J.; Silva, M. A control method for distributed continuous mono-T-semiflow Petri nets. INTERNATIONAL JOURNAL OF CONTROL. 87 - 2, pp. 223 - 234. 2014. ISSN 0020-7179
DOI: 10.1080/00207179.2013.826822
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.654
Posición de publicación: 24
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Num. revistas en cat.: 58



- 32** Kloetzer, M.; Mahulea, C.A Petri net based approach for multi-robot path planning. *DISCRETE EVENT DYNAMIC SYSTEMS-THEORY AND APPLICATIONS*. 24 - 4, pp. 417 - 445. 2014. ISSN 0924-6703
DOI: 10.1007/s10626-013-0162-6
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.333
Posición de publicación: 30
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.333
Posición de publicación: 52
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.333
Posición de publicación: 32
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Num. revistas en cat.: 58
Categoría: Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 256
Categoría: Science Edition - OPERATIONS RESEARCH & MANAGEMENT SCIENCE
Num. revistas en cat.: 81
- 33** Júlvez, Jorge; Di Cairano, Stefano; Bemporad, Alberto; Mahulea, Cristian. Event-driven model predictive control of timed hybrid Petri nets. *INTERNATIONAL JOURNAL OF ROBUST AND NONLINEAR CONTROL*. 24 - 12, pp. 1724 - 1742. 2014. ISSN 1049-8923
DOI: 10.1002/rnc.2958
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 3.176
Posición de publicación: 4
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 3.176
Posición de publicación: 19
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 3.176
Posición de publicación: 1
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 58
Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 247
Categoría: Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 256
- 34** Wang, L.; Mahulea, C.; Júlvez, J.; Silva, M.ON/OFF strategy based minimum-time control of continuous Petri nets. *NONLINEAR ANALYSIS. HYBRID SYSTEMS*. 12 - 1, pp. 50 - 65. 2014. ISSN 1751-570X
DOI: 10.1016/j.nahs.2013.11.007
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 2.375
Posición de publicación: 14
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 2.375
Posición de publicación: 9
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 58
Categoría: Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 256



- 35** Julvez,J.; Vazquez,C. R.; Mahulea,C.; Silva,M. Continuous Petri nets: Controllability and control. LECTURE NOTES IN CONTROL AND INFORMATION SCIENCES. 433, pp. 407 - 428. 2013. ISSN 0170-8643
DOI: 10.1007/978-1-4471-4276-8-20
Tipo de producción: Artículo científico
- 36** Mahulea, C.; Júlvez, J.; Vázquez, C. R.; Silva, M. Continuous Petri nets: Observability and diagnosis. LECTURE NOTES IN CONTROL AND INFORMATION SCIENCES. 433 -, pp. 387 - 406. 2013. ISSN 0170-8643
DOI: 10.1007/978-1-4471-4276-8-19
Tipo de producción: Artículo científico
- 37** Wang, X.; Mahulea, C.; Silva, M. Decentralized diagnosis based on fault diagnosis graph. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). pp. -. 2013. ISSN 1946-0740
DOI: 10.1109/ETFA.2013.6648060
Tipo de producción: Artículo científico
- 38** Vazquez,C. R.; Mahulea,C.; Julvez,J.; Silva,M. Introduction to fluid Petri nets. LECTURE NOTES IN CONTROL AND INFORMATION SCIENCES. 433, pp. 365 - 386. 2013. ISSN 0170-8643
DOI: 10.1007/978-1-4471-4276-8-18
Tipo de producción: Artículo científico
- 39** Wang,L.; Mahulea,C.; Julvez,J.; Silva,M. Minimum-time decentralized control of Choice-Free continuous Petri nets. NONLINEAR ANALYSIS. HYBRID SYSTEMS. 7 - 1, pp. 39 - 53. 2013. ISSN 1751-570X
DOI: 10.1016/j.nahs.2012.07.004
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.789
Posición de publicación: 24
Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Num. revistas en cat.: 59
- Fuente de impacto:** WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.789
Posición de publicación: 24
Categoría: Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 251
- 40** Kloetzer, M.; Mahulea, C.; Colom, J. -M. Petri net approach for deadlock prevention in robot planning. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). pp. -. 2013. ISSN 1946-0740
DOI: 10.1109/ETFA.2013.6648102
Tipo de producción: Artículo científico
- 41** Mahulea,C.; Seatzu,C.; Cabasino,M. P.; Silva,M. Fault diagnosis of discrete-event systems using continuous petri nets. IEEE TRANSACTIONS ON SYSTEMS MAN AND CYBERNETICS PART A-SYSTEMS AND HUMANS. 42 - 4, pp. 970 - 984. 2012. ISSN 1083-4427
DOI: 10.1109/TSMCA.2012.2183358
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 2.183
Posición de publicación: 4
Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 21
- Fuente de impacto:** WOS (JCR)
Categoría: Science Edition - COMPUTER SCIENCE, THEORY & METHODS



Índice de impacto: 2.183
Posición de publicación: 8

Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 100

- 42** Júlvez,J.; Mahulea,C.; Vázquez,C. -R. SimHPN: A MATLAB toolbox for simulation, analysis and design with hybrid Petri nets. NONLINEAR ANALYSIS. HYBRID SYSTEMS. 6 - 2, pp. 806 - 817. 2012. ISSN 1751-570X
DOI: 10.1016/j.nahs.2011.10.001
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
- Índice de impacto:** 1.685
Posición de publicación: 17
- Fuente de impacto:** WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.685
Posición de publicación: 23
- Categoría:** Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Num. revistas en cat.: 59
- Categoría:** Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 247
- 43** Apaydin-Özkan, H.; Júlvez, J.; Mahulea, C.; Silva, M. Approaching minimum time control of timed continuous Petri nets. NONLINEAR ANALYSIS. HYBRID SYSTEMS. 5 - 2, pp. 136 - 148. 2011. ISSN 1751-570X
DOI: 10.1016/j.nahs.2010.04.002
Tipo de producción: Artículo científico
- 44** Wang,L.; Mahulea,C.; Júlvez,J.; Silva,M. Decentralized control of large scale systems modeled with continuous Marked Graphs. IFAC PROCEEDINGS VOLUMES. 18, pp. 6042 - 6047. 2011. ISSN 1474-6670
DOI: 10.3182/20110828-6-IT-1002.00859
Tipo de producción: Artículo científico
- 45** Cabasino,M. P.; Giua,A.; Mahulea,C.; Seatzu,C. On decentralized observability of discrete event systems. PROCEEDINGS OF THE IEEE CONFERENCE ON DECISION & CONTROL, INCLUDING THE SYMPOSIUM ON ADAPTIVE PROCESSES. pp. 378 - 384. 2011. ISSN 0191-2216
DOI: 10.1109/CDC.2011.6161269
Tipo de producción: Artículo científico
- 46** Silva,M.; Júlvez,J.; Mahulea,C.; Vázquez,C. R. On fluidization of discrete event models: Observation and control of continuous Petri nets. DISCRETE EVENT DYNAMIC SYSTEMS-THEORY AND APPLICATIONS. 21 - 4, pp. 427 - 497. 2011. ISSN 0924-6703
DOI: 10.1007/s10626-011-0116-9
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
- Índice de impacto:** 0.641
Posición de publicación: 39
- Fuente de impacto:** WOS (JCR)
Índice de impacto: 0.641
Posición de publicación: 146
- Fuente de impacto:** WOS (JCR)
- Índice de impacto:** 0.641
Posición de publicación: 52
- Categoría:** Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Num. revistas en cat.: 58
- Categoría:** Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Num. revistas en cat.: 245
- Categoría:** Science Edition - OPERATIONS RESEARCH & MANAGEMENT SCIENCE
Num. revistas en cat.: 77



- 47** Fraca,E.; Júlvez,J.; Mahulea,C.; Silva,M.On reachability and deadlock-freeness of Hybrid Adaptive Petri nets. IFAC PROCEEDINGS VOLUMES. 18, pp. 6048 - 6053. 2011. ISSN 1474-6670
DOI: 10.3182/20110828-6-IT-1002.00832
Tipo de producción: Artículo científico
- 48** Wang, X.; Mahulea, C.; Júlvez, J.; Silva, M.On state estimation of timed choice-free Petri nets. IFAC PROCEEDINGS VOLUMES. 18, pp. 8687 - 8692. 2011. ISSN 1474-6670
DOI: 10.3182/20110828-6-IT-1002.01523
Tipo de producción: Artículo científico
- 49** Kloetzer, M.; Mahulea, C.; Belta, C.; Silva, M.An automated framework for formal verification of timed continuous petri nets. IEEE TRANSACTIONS ON INDUSTRIAL INFORMATICS. 6 - 3, pp. 460 - 471. 2010. ISSN 1551-3203
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.627
Posición de publicación: 14
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.627
Posición de publicación: 31
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 1.627
Posición de publicación: 9
- Categoría:** Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 60
- Categoría:** Science Edition - COMPUTER SCIENCE, INTERDISCIPLINARY APPLICATIONS
Num. revistas en cat.: 97
- Categoría:** Science Edition - ENGINEERING, INDUSTRIAL
Revista dentro del 25%: Si
Num. revistas en cat.: 38
- 50** Mahulea, C.; Recalde, L.; Silva, M.Observability of continuous Petri nets with infinite server semantics. NONLINEAR ANALYSIS. HYBRID SYSTEMS. 4 - 2, pp. 219 - 232. 2010. ISSN 1751-570X
Tipo de producción: Artículo científico
- 51** Mahulea, C.; Recalde,L.; Silva,M.Basic Server Semantics and Performance Monotonicity of Continuous Petri Nets. DISCRETE EVENT DYNAMIC SYSTEMS-THEORY AND APPLICATIONS. 19 - 2, pp. 189-212. 2009. ISSN 0924-6703
Tipo de producción: Artículo científico
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 0.921
Posición de publicación: 35
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 0.921
Posición de publicación: 87
Fuente de impacto: WOS (JCR)
Índice de impacto: 0.921
Posición de publicación: 43
- Categoría:** Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS
Num. revistas en cat.: 59
- Categoría:** Science Edition - MATHEMATICS, APPLIED
Num. revistas en cat.: 204
- Categoría:** Science Edition - OPERATIONS RESEARCH & MANAGEMENT SCIENCE
Num. revistas en cat.: 73



- 52** Mahulea, C.; Seatzu,C.; Cabasino,M. P.; Recalde,L.; Silva,M. Observer Design for Untimed Continuous Petri Nets. PROCEEDINGS OF THE AMERICAN CONTROL CONFERENCE. pp. 4765 - 4770. 2009. ISSN 0743-1619

Tipo de producción: Artículo científico

- 53** Mahulea, C.; Giua,A.; Recalde,L.; Seatzu,C.; Silva,M. Optimal Model Predictive Control of Timed Continuous Petri Nets. IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATIC CONTROL. 53 - 7, pp. 1731--1735. 2008. ISSN 0018-9286

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS

Revista dentro del 25%: Si

Num. revistas en cat.: 53

Índice de impacto: 3.293

Posición de publicación: 2

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC

Revista dentro del 25%: Si

Num. revistas en cat.: 225

Índice de impacto: 3.293

Posición de publicación: 16

- 54** Mahulea, C.; Ramirez-Trevino,A.; Recalde,L.; Silva,M. Steady-State Control Reference and Token Conservation Laws in Continuous Petri Net Systems. IEEE TRANSACTIONS ON AUTOMATION SCIENCE AND ENGINEERING. 5 - 2, pp. 307 - 320. 2008. ISSN 1545-5955

Tipo de producción: Artículo científico

Fuente de impacto: WOS (JCR)

Categoría: Science Edition - AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS

Índice de impacto: 1.929

Num. revistas en cat.: 53

Posición de publicación: 16

- 55** Giua,A.; Mahulea,C.; Recalde,L.; Seatzu,C.; Silva,M. Optimal control of timed continuous Petri nets via explicit MPC. LECTURE NOTES IN CONTROL AND INFORMATION SCIENCES. 341, pp. 383 - 390. 2006. ISSN 0170-8643

Tipo de producción: Artículo científico

- 56** Júlez, Jorge; Vazquez, Carlos Renato; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. Continuous Petri Nets: Controllability and Control. CONTROL OF DISCRETE-EVENT SYSTEMS. AUTOMATA AND PETRI NET PERSPECTIVES. 433, pp. 407 - 428. Springer, Heidelberg, 2013. ISBN 978-1-4471-4276-8

Tipo de producción: Capítulo de libro

- 57** Mahulea, Cristian; Júlez, Jorge; Vazquez, Carlos Renato; Silva, Manuel. Continuous Petri Nets: Observability and Diagnosis. CONTROL OF DISCRETE-EVENT SYSTEMS. AUTOMATA AND PETRI NET PERSPECTIVES. 433, pp. 387 - 406. Springer, Heidelberg, 2013. ISBN 978-1-4471-4276-8

Tipo de producción: Capítulo de libro

- 58** Vazquez, Carlos Renato; Mahulea, Cristian; Júlez, Jorge; Silva, Manuel. Introduction to Fluid Petri Nets. CONTROL OF DISCRETE-EVENT SYSTEMS. AUTOMATA AND PETRI NET PERSPECTIVES. 433, pp. 365 - 386. Springer, Heidelberg, 2013. ISBN 978-1-4471-4276-8

Tipo de producción: Capítulo de libro

- 59** O. Pastravanu; M. Matcovschi; C. Mahulea. PETRI NET TOOLBOX - TEACHING DISCRETE EVENT SYSTEMS UNDER MATLAB. ADVANCES IN AUTOMATIC CONTROL. pp. 247 - 255. Kluwer Academic Publishers, 2004. ISBN 1-4020-7607-X

Tipo de producción: Capítulo de libro



- 60** Pastravanu, Octavian; Matcovschi, Mihaela; Mahulea, Cristian. Petri Net Toolbox - teaching discrete event systems under Matlab. ADVANCES IN AUTOMATIC CONTROL. 754, pp. 247 - 255. Kluwer Academic Publishers, 2004. ISBN 1-4020-7607-X

Tipo de producción: Capítulo de libro

- 61** Mahulea, Cristian; Barsan, Laura; Pastravanu, Octavian. Matlab tools for Petri-net-based approaches to flexible manufacturing systems. LARGE SCALE SYSTEMS: THEORY AND APPLICATIONS 2001. pp. 199 - 204. Elsevier, 2002. ISBN 0-08-043691-9

Tipo de producción: Capítulo de libro

- 62** Mahulea, Cristian; Kloetzer, Marius; Gonzalez, Ramon. Path Planning of Cooperative Mobile Robots Using Discrete Event Models. pp. 240. Wiley-IEEE Press, 2020. ISBN 978-1-119-48632-9

DOI: 10.1002/9781119486305

Tipo de producción: Libro o monografía científica

- 63** Proc. of the 3rd IFAC Conference on Analysis and Design of Hybrid Systems, 2009. International Federation of Automatic Control, 2009. ISBN 978-3-902661-59-3

Tipo de producción: Libro o monografía científica

- 64** O. Pastravanu; M. Matcovschi; C. Mahulea. Applications of Petri Nets in Studying Discrete Event Systems. pp. 238. "Gh. Asachi" Iasi, 2002. ISBN 9738292867

Tipo de producción: Libro o monografía científica

- 65** Mahulea, C.; Grau, A.; Lo Bello, L. Message from ETFA 2019 General Chairs. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). 2019-September, pp. 3 - 4. 2019. ISSN 1946-0740

DOI: 10.1109/ETFA.2019.8869260

Tipo de producción: Editorial

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Categoría: Computer Science Applications

Índice de impacto: 0.365

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Categoría: Control and Systems Engineering

Índice de impacto: 0.365

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Categoría: Electrical and Electronic Engineering

Índice de impacto: 0.365

Fuente de impacto: SCOPUS (SJR)

Categoría: Industrial and Manufacturing Engineering

Índice de impacto: 0.365

- 66** Charalambous, C.D.; Mahulea, C.; Theocharides, C.; Wisniewski, L. Message from program and work in progress Chairs. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). Part F134116, pp. 2 - 4. 2018. ISSN 1946-0740

DOI: 10.1109/ETFA.2017.8247560

Tipo de producción: Editorial

- 67** Vitolo, E.; Mahulea, C.; Kloetzer, M. Path-planning in Discretized Environments with Optimized Waypoints Computation. PROCEEDINGS (IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON EMERGING TECHNOLOGIES AND FACTORY AUTOMATION). 23, pp. 729 - 735. 2018. ISSN 1946-0740

DOI: 10.1109/ETFA.2018.8502504

Tipo de producción: Comunicación



68 Júlvez,J.; Mahulea,C.; Vázquez,C. -R. Analysis and simulation of manufacturing systems using SimHPN toolbox. IEEE INTERNATIONAL CONFERENCE ON AUTOMATION SCIENCE AND ENGINEERING (CASE). pp. 432 - 437. 2011. ISSN 2161-8070

DOI: 10.1109/CASE.2011.6042500

Tipo de producción: Comunicación

69 Mahulea, C.; Cabasino,M. P.; Giua,A.; Seatzu,C. A State Estimation Problem for Timed Continuous Petri Nets. PROCEEDINGS OF THE IEEE CONFERENCE ON DECISION & CONTROL, INCLUDING THE SYMPOSIUM ON ADAPTIVE PROCESSES. pp. 6310 - 6315. 2007. ISSN 0191-2216

Tipo de producción: Comunicación

Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

1 **Título del trabajo:** Planning Mobile Robots with Boolean-based Specifications

Nombre del congreso: CDC'2014: 53rd IEEE Conference on Decision and Control

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Los Angeles, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 15/12/2014

Mahulea, Cristian; Kloetzer Marius.

2 **Título del trabajo:** Petri Nets with Resources for Modeling Primary Healthcare Systems

Nombre del congreso: ICSTCC'2014: 18th International Conference on System Theory, Control and Computing

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Sinaia, Rumanía

Fecha de celebración: 13/10/2014

Publicación en acta congreso: Si

Mahulea, Cristian; Mahulea, Liliana; Garcia Soriano, Juan Manuel; Colom, José Manuel. "Petri nets with resources for modeling primary healthcare systems". En: System Theory, Control and Computing (ICSTCC), 2014 18th International Conference. pp. 639 - 644. 2014.

3 **Título del trabajo:** A model-based approach for the specification and verification of clinical guidelines

Nombre del congreso: ETFA'2014: 19th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Barcelona, España

Fecha de celebración: 16/09/2014

Publicación en acta congreso: Si

Bernardi, Simona; Colom, Jose-Manuel; Albareda, Jorge; Mahulea, Cristian. "A model-based approach for the specification and verification of clinical guidelines". En: IEEExplore: Proc. of ETFA'2014. pp. 1 - 8. 2014. ISBN 978-1-4799-48

4 **Título del trabajo:** An assembly problem with mobile robots

Nombre del congreso: ETFA'2014: 19th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Barcelona, España



Fecha de celebración: 16/09/2014

Publicación en acta congreso: Si

Kloetzer, Marius; Mahulea, Cristian. "An assembly problem with mobile robots". En: IEEExplore: Proc. of ETFA'2014. pp. 1 - 7. 2014. ISBN 978-1-4799-48

5 Título del trabajo: Deadlock prevention policy for S3PR — Application to robot planning

Nombre del congreso: ETFA'2014: 19th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Barcelona, España

Fecha de celebración: 16/09/2014

Publicación en acta congreso: Si

Wang, Xu; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "Deadlock prevention policy for S3PR — Application to robot planning". En: IEEExplore: Proc. of ETFA'2014. pp. 1 - 7. 2014. ISBN 978-1-4799-48

6 Título del trabajo: From discrete to continuous models: A perspective on fluidization of Petri nets

Nombre del congreso: ECC'2014: European Control Conference

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Strasbourg, Francia

Fecha de celebración: 24/06/2014

Publicación en acta congreso: Si

Silva, Manuel; Mahulea, Cristian. "From discrete to continuous models: A perspective on fluidization of Petri nets". En: IEEExplore: Proc. of ECC'2014. pp. 2643 - 2648. ISBN 978-3-9524269

7 Título del trabajo: Model Checking on Fault Diagnosis Graph

Nombre del congreso: WODES'2014: 12th IFAC International Workshop on Discrete Event Systems

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Cachan, Francia

Fecha de celebración: 14/05/2014

Publicación en acta congreso: Si

Wang, Xu; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "Model Checking on Fault Diagnosis Graph". pp. 434 - 439. 2014. ISBN 1474-6670

8 Título del trabajo: Distributed Model Predictive Control of timed continuous Petri nets

Nombre del congreso: CDC'2013: 52nd IEEE Conference on Decision and Control

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Florencia, Italia

Fecha de celebración: 15/12/2013

Publicación en acta congreso: Si

Liewei Wang; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "Distributed Model Predictive Control of timed continuous Petri nets". pp. 6317 - 6322. 2013. ISBN 978-1-4673-57

9 Título del trabajo: Decentralized Diagnosis Based on Fault Diagnosis Graph

Nombre del congreso: ETFA'2013: 18th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Autonómica

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)



Ciudad de celebración: Cagliari, Italia

Fecha de celebración: 10/09/2013

Publicación en acta congreso: Si

Wang, Xu; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. En: Decentralized Diagnosis Based on Fault Diagnosis Graph. pp. 1 - 8. 2013. ISBN 978-1-4799-08

10 Título del trabajo: Petri net approach for deadlock prevention in robot planning

Nombre del congreso: ETFA'2013: 18th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Autonómica

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Cagliari, Italia

Fecha de celebración: 10/09/2013

Publicación en acta congreso: Si

Kloetzer, Marius; Mahulea, Cristian; Colom, José Manuel. "Petri net approach for deadlock prevention in robot planning". pp. 1 - 4. 2013. ISBN 978-1-4799-08

11 Título del trabajo: Minimum-time flow control of timed continuous Choice-Free nets

Nombre del congreso: ECC'13: European Control Conference

Ámbito geográfico: Autonómica

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Zurich, Suiza

Fecha de celebración: 17/07/2013

Publicación en acta congreso: Si

Liewei Wang; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "Minimum-time flow control of timed continuous Choice-Free nets". pp. 137 - 142. 2013. ISBN 978-3-033-039

12 Título del trabajo: Fault Diagnosis Graph of time Petri nets

Nombre del congreso: ECC'13: European Control Conference

Ámbito geográfico: Autonómica

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Zurich, Suiza

Fecha de celebración: 17/07/2013

Publicación en acta congreso: Si

Xu Wang; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "Fault Diagnosis Graph of time Petri nets". pp. 2459 - 2464. 2013. ISBN 978-3-033-039

13 Título del trabajo: Control of continuous Petri nets using ON/OFF based method

Nombre del congreso: WODES'12: 11th Int. Workshop on Discrete Event Systems

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Guadalajara, México

Fecha de celebración: 03/10/2012

Publicación en acta congreso: Si

Wang, Liewei; Mahulea, Cristian; Júlvez, Jorge; Silva, Manuel. En: Control of continuous Petri nets using ON/OFF based method. pp. 47 - 53. 2012. ISBN 1474-6670

14 Título del trabajo: LTL Planning in Dynamic Environments

Nombre del congreso: WODES'12: 11th Int. Workshop on Discrete Event Systems

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)



Ciudad de celebración: Guadalajara, México

Fecha de celebración: 03/10/2012

Publicación en acta congreso: Si

Kloetzer, Marius; Mahulea, Cristian. En: LTL Planning in Dynamic Environments. pp. 294 - 300. 2012. ISBN 1474-6670

15 Título del trabajo: Modular Petri net modeling of the Spanish Health System

Nombre del congreso: ETFA'2012: 17th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Cracovia, Polonia

Fecha de celebración: 17/09/2012

Publicación en acta congreso: Si

Mahulea, Cristian; Garcia-Soriano, Juan Manuel; Colom, José Manuel. "Modular Petri net modeling of the Spanish Health System". pp. 1 - 8. 2012. ISBN 978-1-4673-47

16 Título del trabajo: Online Petri net based algorithm for planning and controlling mobile robots

Nombre del congreso: ETFA'2012: 17th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Cracovia, Polonia

Fecha de celebración: 17/09/2012

Publicación en acta congreso: Si

Mahulea, Cristian; Kloetzer, Marius. "Online Petri net based algorithm for planning and controlling mobile robots". pp. 1 - 8. 2012. ISBN 978-1-4673-47

17 Título del trabajo: On Decentralized Observability of Discrete Event Systems

Nombre del congreso: CDC'2011: 50th IEEE Conference on Decision and Control and European Control Conference

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Orlando, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 15/12/2011

Publicación en acta congreso: Si

Cabasino, Maria Paola; Giua, Alessandro; Mahulea, Cristian; Seatzu, Carla. "On Decentralized Observability of Discrete Event Systems". pp. 378 - 384. 2011. ISBN 978-1-61284-8

18 Título del trabajo: Fluidization and fluid views of discrete event systems

Nombre del congreso: ICSTCC'2011: 15th Int. Conf. on System Theory, Control and Computing

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Sinaia, Rumanía

Fecha de celebración: 14/10/2011

Publicación en acta congreso: Si

Silva, Manuel; Mahulea, Cristian. "Fluidization and fluid views of discrete event systems". pp. 1 - 10. 2011.

19 Título del trabajo: A Probabilistic Abstraction Approach for Planning and Controlling Mobile Robots

Nombre del congreso: ETFA'2011: 16th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation

Ámbito geográfico: Internacional no UE



Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Toulouse, Francia

Fecha de celebración: 05/09/2011

Publicación en acta congreso: Si

Kloetzer, Marius; Mahulea, Cristian; Pastravanu, Octavian. "A Probabilistic Abstraction Approach for Planning and Controlling Mobile Robots". pp. 1 - 8. 2011. ISBN 978-1-4577-00

20 Título del trabajo: On Reachability and Deadlock-Freeness of Hybrid Adaptive Petri Nets

Nombre del congreso: IFAC'2011: 18th IFAC World Congress

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Milano, Italia

Fecha de celebración: 28/08/2011

Publicación en acta congreso: Si

Fraca, Estíbaliz; Julvez, Jorge; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "On Reachability and Deadlock-Freeness of Hybrid Adaptive Petri Nets". pp. 6048 - 6053. 2011. ISBN 1474-6670

21 Título del trabajo: Decentralized Control of Large Scale Systems Modeled with Continuous Marked Graphs

Nombre del congreso: IFAC'2011: 18th IFAC World Congress

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Milano, Italia

Fecha de celebración: 28/08/2011

Publicación en acta congreso: Si

Wang, Liewei; Mahulea, Cristian; Julvez, Jorge; Silva, Manuel. "Decentralized Control of Large Scale Systems Modeled with Continuous Marked Graphs". pp. 6042 - 6047. 2011. ISBN 1474-6670

22 Título del trabajo: On State Estimation of Timed Choice-Free Petri Nets

Nombre del congreso: IFAC'2011: 18th IFAC World Congress

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Milano, Italia

Fecha de celebración: 28/08/2011

Publicación en acta congreso: Si

Wang, Xu; Mahulea, Cristian; Julvez, Jorge; Silva, Manuel. "On State Estimation of Timed Choice-Free Petri Nets". pp. 8687 - 8692. 2011. ISBN 1474-6670

23 Título del trabajo: Analysis and simulation of manufacturing systems using SimHPN toolbox

Nombre del congreso: CASE'2011: 7th IEEE Conf. on Automation Science and Engineering

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Trieste, Italia

Fecha de celebración: 24/08/2011

Publicación en acta congreso: Si

Júlvez, Jorge; Mahulea, Cristian; Vazquez, Carlos Renato. "Analysis and simulation of manufacturing systems using SimHPN toolbox". pp. 432 - 437. 2011. ISBN 978-1-4577-17

24 Título del trabajo: Minimum-Time Control for Structurally Persistent Continuous Petri Nets

Nombre del congreso: CDC'2010: 49th IEEE Conference on Decision and Control

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)



Ciudad de celebración: Atlanta, Georgia, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 15/12/2010

Publicación en acta congreso: Si

Liewei Wang; Mahulea, Cristian; Júlez, Jorge; Silva, Manuel. "Minimum-Time Control for Structurally Persistent Continuous Petri Nets". pp. 2771 - 2776. 2010. ISBN 978-1-4244-77

25 Título del trabajo: An Iterative Control Method for Distributed Continuous Petri Nets

Nombre del congreso: CDC'2010: 49th IEEE Conference on Decision and Control

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Atlanta, Georgia, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 15/12/2010

Publicación en acta congreso: Si

Apaydin-Ozkan, Hanife; Mahulea, Cristian; Juvez, Jorge; Silva, Manuel. "An Iterative Control Method for Distributed Continuous Petri Nets". pp. 6753 - 6758. 2010. ISBN 978-1-4244-77

26 Título del trabajo: Fault diagnosis of manufacturing systems using continuous Petri nets

Nombre del congreso: SMC'2010: International Conference on Systems, Man, and Cybernetics

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Estambul, Turquía

Fecha de celebración: 10/10/2010

Publicación en acta congreso: Si

Cabasino, Maria Paola; Seatzu, Carla; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. En: Fault diagnosis of manufacturing systems using continuous Petri nets. pp. 534 - 539. 2010. ISBN 978-1-4244-65

27 Título del trabajo: SimHPN: A MATLAB toolbox for continuous Petri nets

Nombre del congreso: WODES'10: 10th International Workshop on Discrete Event Systems

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Berlin, Alemania

Fecha de celebración: 30/08/2010

Publicación en acta congreso: Si

Júlez, Jorge; Mahulea, Cristian. "SimHPN: A MATLAB toolbox for continuous Petri nets". pp. 21 - 26. 2010. ISBN 1474-6670

28 Título del trabajo: A control method for timed distributed continuous Petri nets

Nombre del congreso: ACC'2010: American Control Conference,

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Baltimore, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 30/06/2010

Publicación en acta congreso: Si

Apaydin-Ozkan, Hanife; Juvez, Jorge; Mahulea, Cristian; Silva, Manuel. "A control method for timed distributed continuous Petri nets". pp. 2593 - 2600. 2010. ISBN 978-1-4244-74

Gestión de I+D+i y participación en comités científicos

Organización de actividades de I+D+i

Título de la actividad: Workshop on Models and Methods for hospital management and planning

Tipo de actividad: Workshop

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Modo de participación: Organizador

Nº de asistentes: 10

Fecha de inicio-fin: 16/09/2014 - 16/09/2014

Evaluación y revisión de proyectos y artículos de I+D+i

- 1** **Nombre de la actividad:** IEEE Control Systems Letters - null
Modalidad de actividad: Participación en Comité editorial en revistas
Fecha de inicio: 01/01/2017

2 **Nombre de la actividad:** IEEE Transactions on Automation Science and Engineering - 1545-5955
Modalidad de actividad: Participación en Comité editorial en revistas
Fecha de inicio: 01/01/2014

Otros méritos

Estancias en centros de I+D+i públicos o privados

- 1** **Entidad de realización:** University of Cagliari
Ciudad entidad realización: Italia, Italia
Fecha de inicio-fin: 01/09/2024 - 31/12/2025 **Duración:** 1 año - 4 meses
Entidad financiadora: Regione Autonoma della Sardegna
Nombre del programa: Visiting Professor
Objetivos de la estancia: Contratado/a

2 **Entidad de realización:** University of Paris-Saclay
Ciudad entidad realización: Paris, Francia
Fecha de inicio-fin: 01/10/2019 - 31/01/2020 **Duración:** 4 meses
Entidad financiadora: Ministerio de Ciencia, Innovación y Universidades
Nombre del programa: Estancias de personal docente y/o investigador senior en centros extranjeros
Objetivos de la estancia: Contratado/a

3 **Entidad de realización:** Università degli Studi di Salerno
Ciudad entidad realización: Salerno, Italia
Fecha de inicio-fin: 24/11/2014 - 28/11/2014 **Duración:** 5 días
Entidad financiadora: Unión Europea
Nombre del programa: Programa Erasmus+ 2014-2015
Objetivos de la estancia: Visita de movilidad para impartir docencia

**4 Entidad de realización:** University of Cagliari**Ciudad entidad realización:** Cagliari, Italia**Fecha de inicio-fin:** 20/09/2010 - 19/11/2010 **Duración:** 2 meses**Entidad financiadora:** Regione Autonoma della Sardegna, Italia**Nombre del programa:** Visiting Professor Program**Objetivos de la estancia:** Contratado/a**5 Entidad de realización:** University of Cagliari**Ciudad entidad realización:** Cagliari, Italia**Fecha de inicio-fin:** 05/05/2008 - 04/08/2008 **Duración:** 3 meses**Entidad financiadora:** Regione Autonoma della Sardegna, Italia**Nombre del programa:** Visiting Professor Program**Objetivos de la estancia:** Contratado/a**6 Entidad de realización:** Boston University**Ciudad entidad realización:** Boston, Estados Unidos de América**Fecha de inicio-fin:** 29/09/2007 - 28/12/2007 **Duración:** 3 meses**Entidad financiadora:** MIC España**Nombre del programa:** FPI Program**Objetivos de la estancia:** Posdoctoral**7 Entidad de realización:** Universidad de Cagliari**Ciudad entidad realización:** Cagliari, Italia**Fecha de inicio-fin:** 15/01/2007 - 14/04/2007 **Duración:** 3 meses**Entidad financiadora:** MIC España**Nombre del programa:** FPI Program**Objetivos de la estancia:** Doctorado/a

Períodos de actividad investigadora

1 Nº de tramos reconocidos: 1**Entidad acreditante:** CNEAI**Fecha de obtención:** 01/01/2021**2 Nº de tramos reconocidos:** 2**Entidad acreditante:** CNEAI**Fecha de obtención:** 01/01/2018

Resumen de otros méritos

Descripción del mérito: Best Paper Award 2014, 2nd edition sponsored by IEEE Systems, Man, and

Cybernetics Society Italian Chapter

Premio al mejor artículo:

"Fault Diagnosis of Discrete-Event Systems Using Continuous Petri Nets," by Mahulea, C.; Seatzu, C.; Cabasino, M.P.; Silva, M., published in the IEEE Trans. on Systems, Man and Cybernetics, Part A: Systems and Humans, IEEE Transactions on , vol.42, no.4, pp.970,984, July 2012

Fecha de concesión: 15/08/2014