



Ignacio Parra Alonso

Generado desde: Universidad de Alcalá

Fecha del documento: 24/01/2023

v 1.4.0

614b42c22eb12ee94aad9ef5dd0fbd5

Este fichero electrónico (PDF) contiene incrustada la tecnología CVN (CVN-XML). La tecnología CVN de este fichero permite exportar e importar los datos curriculares desde y hacia cualquier base de datos compatible. Listado de Bases de Datos adaptadas disponible en <http://cvn.fecyt.es/>



Experiencia científica y tecnológica

Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

- 1 Nombre del proyecto:** Holistic and adaptivE Interface Design for human-technology Interactions
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Unión Europea
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez
Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s: COMISION EUROPEA
Cód. según financiadora: HORIZON-CL5-2021-D6-01- HEIDI-101069538
Fecha de inicio-fin: 01/09/2022 - 31/08/2025 **Duración:** 3 años
Cuantía total: 351.250 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 2 Nombre del proyecto:** Agentes Reales en Entornos Virtuales para Sistemas Autónomos Predictivos
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca; Noelia Hernández Parra
Nº de investigadores/as: 6
Entidad/es financiadora/s: MINISTERIO DE CIENCIA E INNOVACIÓN (MICINN)
Cód. según financiadora: PID2020-114924RB-I00
Fecha de inicio-fin: 01/09/2021 - 31/08/2024 **Duración:** 3 años
Cuantía total: 101.640 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 3 Nombre del proyecto:** Simultaneous Localization And Neural Network Temporal Updating
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Autonómica
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Noelia Hernández Parra
Nº de investigadores/as: 3
Entidad/es financiadora/s: COMUNIDAD DE MADRID
Cód. según financiadora: CM/JIN/2021-005
Fecha de inicio-fin: 01/01/2022 - 31/12/2023 **Duración:** 2 años
Cuantía total: 52.250 €
Régimen de dedicación: Tiempo parcial



- 4** **Nombre del proyecto:** Luz de asistencia a la conducción autónoma
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso
Nº de investigadores/as: 6
Entidad/es financiadora/s: MINISTERIO DE CIENCIA E INNOVACIÓN (MICINN)
Cód. según financiadora: PDC2021-121324-I00
Fecha de inicio-fin: 01/12/2021 - 30/11/2023 **Duración:** 2 años
Cuantía total: 87.400 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 5** **Nombre del proyecto:** Seguridad de vehículos para una movilidad inteligente, sostenible, segura e integradora
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Autonómica
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca
Nº de investigadores/as: 13
Entidad/es financiadora/s: COMUNIDAD DE MADRID
Cód. según financiadora: S2018/EMT-4362 SEGVAUTO 4.0-CM
Fecha de inicio-fin: 01/01/2019 - 30/04/2023 **Duración:** 4 años - 4 meses
Cuantía total: 97.067,26 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 6** **Nombre del proyecto:** Sistema inercial de captura y análisis de movimiento 3D MVN AWINDA
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Noelia Hernández Parra
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s: Universidad de Alcalá
Fecha de inicio-fin: 18/07/2022 - 31/12/2022 **Duración:** 5 meses - 13 días
Cuantía total: 57.781,68 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 7** **Nombre del proyecto:** Simulador de conducción con realidad virtual inmersiva y digital twins rFpro
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s: Universidad de Alcalá
Fecha de inicio-fin: 30/11/2021 - 31/12/2022 **Duración:** 1 año - 1 mes - 1 día
Cuantía total: 62.308,35 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 8** **Nombre del proyecto:** CINEmómetros puntuales de precisión con una sola CÁMara para entornos urbanos (CINECAM)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Autonómica



Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca; Iván García Daza

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

JUNTA DE COMUNIDADES DE CASTILLA LA MANCHA

Fecha de inicio-fin: 01/01/2020 - 20/03/2022

Duración: 2 años - 2 meses - 19 días

Cuantía total: 80.063 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

9 Nombre del proyecto: Advanced Position and Orientation System for Urban Environment APOS-UE

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Entidad de realización: Universidad de Alcalá

Nº de investigadores/as: 4

Entidad/es financiadora/s:

European Defence Agency: EDA AD HOC Category B R&T PROJECT

Fecha de inicio-fin: 2019 - 2022

Duración: 4 años

10 Nombre del proyecto: Localización basada en WiFi para vehículos autónomos

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Noelia Hernández Parra

Nº de investigadores/as: 5

Entidad/es financiadora/s:

COMUNIDAD DE MADRID

Cód. según financiadora: CM/JIN/2019-012

Fecha de inicio-fin: 01/01/2020 - 31/12/2021

Duración: 2 años

Cuantía total: 39.870,4 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

11 Nombre del proyecto: Smart Parking: Localización y guiado inteligente para la gestión eficiente de aparcamientos

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Noelia Hernández Parra

Nº de investigadores/as: 11

Entidad/es financiadora/s:

Universidad de Alcalá

Cód. según financiadora: CCG20/IA-039

Fecha de inicio-fin: 21/12/2020 - 20/12/2021

Duración: 1 año

Cuantía total: 5.500 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

12 Nombre del proyecto: Interacción predictiva entre vehículos autónomos cooperativos y usuarios vulnerables de carretera orientada al usuario final

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:

MINISTERIO DE ASUNTOS ECONOMICOS Y TRANSFORMACION DIGITAL

Cód. según financiadora: DPI2017-90035-R



Fecha de inicio-fin: 01/01/2018 - 30/09/2021

Duración: 3 años - 9 meses

Cuantía total: 169.400 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

- 13 Nombre del proyecto:** NVIDIA DGX-1 V100 32GB Deep Learning System
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s:
Universidad de Alcalá

Fecha de inicio-fin: 19/06/2020 - 31/12/2020

Duración: 6 meses - 12 días

Cuantía total: 0 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

- 14 Nombre del proyecto:** Localización basada en LiDAR para la conducción autónoma
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Noelia Hernández Parra
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s:
Universidad de Alcalá

Cód. según financiadora: CCG19/IA-077

Fecha de inicio-fin: 23/12/2019 - 22/12/2020

Duración: 1 año

Cuantía total: 4.000 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

- 15 Nombre del proyecto:** Localización basada en LiDAR para la conducción autónoma
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Noelia Hernández Parra
Nº de investigadores/as: 7
Cód. según financiadora: CCG19/IA-077
Fecha de inicio-fin: 23/12/2019 - 22/12/2020

Duración: 1 año

Régimen de dedicación: Tiempo completo

- 16 Nombre del proyecto:** NVIDIA DRIVE AGX Developer Kit
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca
Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s:
Universidad de Alcalá

Fecha de inicio-fin: 30/05/2019 - 20/12/2020

Duración: 1 año - 6 meses - 20 días

Cuantía total: 25.562,4 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

- 17 Nombre del proyecto:** BRidging gaps for the adoption of Automated VEHicles (BRAVE)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Ámbito geográfico: Unión Europea
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez
Nº de investigadores/as: 6
Entidad/es financiadora/s:



STATISTICAL OFFICE OF THE EUROPEAN UNION

Fecha de inicio-fin: 01/06/2017 - 31/05/2020**Duración:** 3 años**Cuantía total:** 318.000 €**Régimen de dedicación:** Tiempo parcial

18 Nombre del proyecto: ADVANCING FAIL-AWARE, FAIL-SAFE, AND FAIL-OPERATIONAL ELECTRONIC COMPONENTS, SYSTEMS, AND ARCHITECTURES FOR FULLY AUTOMATED DRIVING TO MAKE FUTURE MOBILITY SAFER, AFFORDABLE

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Nacional**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez**Nº de investigadores/as:** 4**Entidad/es financiadora/s:**

MINISTERIO DE ASUNTOS ECONOMICOS Y TRANSFORMACION DIGITAL

Cód. según financiadora: PCIN-2017-086**Fecha de inicio-fin:** 01/05/2017 - 30/04/2020**Duración:** 3 años**Cuantía total:** 174.900 €**Régimen de dedicación:** Tiempo completo

19 Nombre del proyecto: Advancing fail-aware, fail-safe, and fail-operational electronic components, systems, and architectures for fully automated driving to make future mobility safer, affordable, and end-user acceptable (AutoDrive)

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Unión Europea**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez**Nº de investigadores/as:** 8**Entidad/es financiadora/s:**

COMMISSION OF THE EUROPEAN COMMUNITIES JOINT RESEARCH CENTRE

Cód. según financiadora: H2020-2016-ECSEL-AutoDrive-GA737469**Fecha de inicio-fin:** 01/05/2017 - 30/04/2020**Duración:** 3 años**Cuantía total:** 153.037,5 €**Régimen de dedicación:** Tiempo parcial

20 Nombre del proyecto: TRANSPORTE INTELIGENTE, SOSTENIBLE E INTEGRADO

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Nacional**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez**Nº de investigadores/as:** 4**Entidad/es financiadora/s:**

MINISTERIO DE ASUNTOS ECONOMICOS Y TRANSFORMACION DIGITAL

Cód. según financiadora: PCIN-2017-086**Fecha de inicio-fin:** 01/05/2017 - 30/04/2020**Duración:** 3 años**Cuantía total:** 174.900 €**Régimen de dedicación:** Tiempo parcial

21 Nombre del proyecto: Incorporación de métodos para la inferencia de la intención a la toma de decisiones de vehículos autónomos

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Ignacio Parra Alonso**Nº de investigadores/as:** 7



Fecha de inicio-fin: 20/12/2018 - 19/12/2019

Duración: 1 año

Régimen de dedicación: Tiempo parcial

22 Nombre del proyecto: Incorporación de métodos para la inferencia de la intención a la toma de decisiones de vehículos autónomos

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

Universidad de Alcalá

Fecha de inicio-fin: 20/12/2018 - 19/12/2019

Duración: 1 año

Cuantía total: 3.000 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

23 Nombre del proyecto: Evaluación del traspaso de control y la entrega de información en sistemas de asistencia a la conducción avanzados

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso

Nº de investigadores/as: 9

Entidad/es financiadora/s:

Universidad de Alcalá

Cód. según financiadora: CCGP2017-EXP/055

Fecha de inicio-fin: 01/12/2017 - 30/11/2018

Duración: 1 año

Cuantía total: 8.500 €

Régimen de dedicación: Tiempo parcial

24 Nombre del proyecto: Innovative sensing and intelligent systems (SEGVAUTO-TRIES-CM)

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 10

Entidad/es financiadora/s:

COMUNIDAD DE MADRID

Cód. según financiadora: S2013/MIT-2713

Fecha de inicio-fin: 01/10/2014 - 30/09/2018

Duración: 4 años

Cuantía total: 23.506 €

Régimen de dedicación: Tiempo parcial

25 Nombre del proyecto: METODOS PREDICTIVOS INTELIGENTES PARA LA PROTECCION DE USUARIOS VULNERABLES DE CARRETERA

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 8

Cód. según financiadora: DPI2014-59276-R

Fecha de inicio-fin: 01/01/2015 - 31/12/2017

Duración: 3 años

Régimen de dedicación: Tiempo completo



- 26** **Nombre del proyecto:** Percepción Cooperativa: Integración de sensores y comunicaciones V2X en entornos reales de conducción autónoma cooperativa.
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso
Nº de investigadores/as: 8
Entidad/es financiadora/s:
Universidad de Alcalá
Cód. según financiadora: CCG2016/EXP-070
Fecha de inicio-fin: 16/12/2016 - 15/12/2017 **Duración:** 1 año
Cuantía total: 3.000 €
- 27** **Nombre del proyecto:** Estrategias cooperativas entre vehículos autónomos para la reducción de riesgos
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Entidad de realización: Universidad de Alcalá
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Javier Alonso Ruiz
Nº de investigadores/as: 9
Entidad/es financiadora/s:
FUNDACION MAPFRE FUNDACION CULTURAL PRIVADA
Cód. según financiadora: Mapfre-16
Fecha de inicio-fin: 20/01/2016 - 19/01/2017 **Duración:** 1 año
Cuantía total: 24.000 €
Régimen de dedicación: Tiempo parcial
- 28** **Nombre del proyecto:** Coche de la UAH cooperativo
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso
Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s:
DIRECCION GENERAL DE TRAFICO
Cód. según financiadora: SPIP2015-01774
Fecha de inicio-fin: 28/10/2015 - 15/12/2016 **Duración:** 1 año - 1 mes - 17 días
Cuantía total: 49.995 €
Régimen de dedicación: Tiempo parcial
- 29** **Nombre del proyecto:** Detección anticipada de la intención de peatones en situaciones de cruce para un vehículo inteligente (DAInt)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso
Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s:
Universidad de Alcalá
Cód. según financiadora: CCG2015/EXP-058
Fecha de inicio-fin: 15/12/2015 - 14/12/2016 **Duración:** 1 año
Cuantía total: 4.200 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo



- 30** **Nombre del proyecto:** INNPACTO DINATRANS (Transiciones dinámicas para vías de alta velocidad y mercancías)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Entidad de realización: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)
Nº de investigadores/as: 1
Cód. según financiadora: IPT-2012-0774-370000
Fecha de inicio-fin: 01/10/2012 - 31/10/2015 **Duración:** 3 años - 1 mes
Régimen de dedicación: Tiempo parcial
- 31** **Nombre del proyecto:** Infraestructura inteligente para la gestión de pasos peatonales con respuesta adaptativa a la discapacidad de los peatones
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca
Nº de investigadores/as: 6
Entidad/es financiadora/s: DIRECCION GENERAL DE TRAFICO
Cód. según financiadora: SPIP2014-1300
Fecha de inicio-fin: 14/10/2014 - 30/09/2015 **Duración:** 11 meses - 16 días
Cuantía total: 49.500 €
Régimen de dedicación: Tiempo parcial
- 32** **Nombre del proyecto:** TEDS4BEE (Test of Digital Services for Buildings Energy Efficiency)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Unión Europea
Entidad de realización: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)
Nº de investigadores/as: 1
Cód. según financiadora: CIP-ICT-PSP-2012-6
Fecha de inicio-fin: 01/02/2013 - 31/07/2015 **Duración:** 2 años - 6 meses
Régimen de dedicación: Tiempo parcial
- 33** **Nombre del proyecto:** INNPACTO PRENDE (Plataforma de Rehabilitación Energética)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Entidad de realización: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)
Nº de investigadores/as: 1
Cód. según financiadora: IPT-2012-0400-120000
Fecha de inicio-fin: 01/11/2012 - 01/05/2015 **Duración:** 2 años - 6 meses
Régimen de dedicación: Tiempo parcial
- 34** **Nombre del proyecto:** FOTSIS (European Field Operationa Test on Safe, Intelligent and Sustainable Road Operation)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Unión Europea
Entidad de realización: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)
Nº de investigadores/as: 1
Cód. según financiadora: FP7-ICT-2009-6



Fecha de inicio-fin: 01/04/2011 - 31/07/2014
Régimen de dedicación: Tiempo parcial

Duración: 3 años - 4 meses

35 Nombre del proyecto: OUTSMART

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Unión Europea

Entidad de realización: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)

Nº de investigadores/as: 1

Cód. según financiadora: FI.ICT-2011.1.8

Fecha de inicio-fin: 01/04/2011 - 31/03/2013

Duración: 2 años

Régimen de dedicación: Tiempo parcial

36 Nombre del proyecto: Guiado automático de vehículos de transporte público mediante percepción multimodal para mejorar la eficiencia (GUIADE)

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 13

Entidad/es financiadora/s:

SUBSECRETARIA DEL MINISTERIO DE INDUSTRIA TURISMO Y COMERCIO

Cód. según financiadora: P9/08

Fecha de inicio-fin: 31/12/2008 - 31/12/2011

Duración: 3 años

Cuantía total: 731.400 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

37 Nombre del proyecto: Sistema de detección de vehículos basado en visión para la prevención y mitigación de colisiones traseras en carretera

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 10

Entidad/es financiadora/s:

JUNTA CASTILLA Y LEON-SERVICIOS TERRITORIALES

Cód. según financiadora: CCG08-UAH/TIC-3572

Fecha de inicio-fin: 01/01/2009 - 31/12/2009

Duración: 1 año

Cuantía total: 15.902 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

38 Nombre del proyecto: COMUNICACIONES ENTRE VEHICULOS E INFRAESTRUCTURAS DE TRANSPORTE POR CARRETERA, INCLUYENDO GNSS, EN ZONAS CRÍTICAS

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

DIRECCION GENERAL DE PROGRAMACION ECONOMICA Y PRESUPUESTOS

Fecha de inicio-fin: 31/12/2006 - 31/12/2009

Duración: 3 años

Cuantía total: 47.114 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

**39 Nombre del proyecto:** COOPERACIÓN CON CHINA Y AUSTRALIA EN EL DESARROLLO DE SISTEMAS INTELIGENTES DE TRANSPORTE**Modalidad de proyecto:** De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Otros**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez**Nº de investigadores/as:** 8**Entidad/es financiadora/s:**
MINISTERIO DE EDUCACION**Cód. según financiadora:** PCI2005-A7-0046**Fecha de inicio-fin:** 01/01/2006 - 31/12/2008**Duración:** 3 años**Cuantía total:** 12.000 €**Régimen de dedicación:** Tiempo completo**40 Nombre del proyecto:** SISTEMA DE MEJORA DE POSICIONAMIENTO GLOBAL EN VEHICULOS DE CARRETERA PARA EL INCREMENTO DE LA SEGURIDAD DE LOS NAVEGADORES AUTOMÁTICOS**Modalidad de proyecto:** De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Otros**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez**Nº de investigadores/as:** 7**Entidad/es financiadora/s:**
Universidad de Alcalá**Cód. según financiadora:** CCG06-UAH/DPI-0411**Fecha de inicio-fin:** 01/01/2007 - 31/12/2007**Duración:** 1 año**Cuantía total:** 15.116 €**Régimen de dedicación:** Tiempo completo**Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas****1 Nombre del proyecto:** Desarrollo y validación de la investigación sobre sistemas de percepción y localización para autobús autónomo. Fase II**Modalidad de proyecto:** De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Nacional**Grado de contribución:** Investigador/a**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Javier Alonso Ruiz**Nº de investigadores/as:** 7**Entidad/es financiadora/s:**
IRIZAR E-MOBILITY SL**Cód. según financiadora:** 2022/225**Fecha de inicio:** 14/09/2022**Duración:** 6 meses**Cuantía total:** 18.150 €**2 Nombre del proyecto:** Autonomous vehicle image annotation**Modalidad de proyecto:** De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Unión Europea**Grado de contribución:** Investigador/a**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Ignacio Parra Alonso; Noelia Hernández Parra



Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

COMMISSION OF THE EUROPEAN COMMUNITIES JOINT RESEARCH CENTRE

Cód. según financiadora: 262/2021

Fecha de inicio: 20/12/2021

Duración: 1 año

Cuantía total: 39.120 €

3 Nombre del proyecto: Desarrollo y validación de la investigación sobre sistemas de percepción y localización para autobús autónomo

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Javier Alonso Ruiz

Nº de investigadores/as: 6

Entidad/es financiadora/s:

IRIZAR E-MOBILITY SL

Cód. según financiadora: 240/2021

Fecha de inicio: 01/12/2021

Duración: 4 meses - 19 días

Cuantía total: 121.000 €

4 Nombre del proyecto: ALIMENTE21. "Industria ALIMENTaria inteligente del siglo XX1"

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Entidad de realización: OMRON ELECTRONICS IBERIA SA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Marta Marrón Romera; Francisco Javier Acevedo Rodríguez; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sicilia Urbán; Antonio García Cabot

Nº de investigadores/as: 9

Entidad/es financiadora/s:

OMRON ELECTRONICS IBERIA SA

Cód. según financiadora: MIG-20211054

Fecha de inicio: 04/04/2021

Duración: 3 años - 1 mes - 27 días

Cuantía total: 5.116.810 €

5 Nombre del proyecto: Sistema WEARABLE de localización y mapeado en interiores

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso; Noelia Hernández Parra; Iván García Daza; Carlota Salinas Maldonado

Nº de investigadores/as: 8

Cód. según financiadora: 2019/00272/001

Fecha de inicio: 12/07/2019

Duración: 2 años - 7 meses

6 Nombre del proyecto: Estudio sobre las áreas clave en el desarrollo del vehículo autónomo

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Entidad de realización: REPSOL ENERGY VENTURES SA



Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca; Javier Carrillo Herмосilla; Ignacio Parra Alonso; Iván García Daza

Nº de investigadores/as: 4

Entidad/es financiadora/s:

REPSOL ENERGY VENTURES SA

Cód. según financiadora: 17/2019

Fecha de inicio: 07/02/2019

Duración: 3 años

Cuantía total: 152.460 €

7 Nombre del proyecto: Trabajos técnicos de mantenimiento de sistema de detección de peatones en pasos peatonales

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Entidad de realización: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 2

Cód. según financiadora: 107/2017

Fecha de inicio: 28/09/2017

Duración: 1 año - 29 días

8 Nombre del proyecto: Diseño e integración de sistema de reconocimiento de marca de vehículo

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 2

Entidad/es financiadora/s:

FORMAVOLUCION, SOCIEDAD LIMITADA

Cód. según financiadora: 36/2015

Fecha de inicio: 20/04/2015

Duración: 3 meses

Cuantía total: 7.260 €

9 Nombre del proyecto: Hacia un Nuevo Modelo de Ciudad Inteligente y Sostenible (PT3 Transporte Eficiente y Sostenible)

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

SERVEO SERVICIOS SA

Fecha de inicio: 01/01/2012

Duración: 1 año

Cuantía total: 76.700 €

10 Nombre del proyecto: Estudio de Viabilidad y Desarrollo de un Prototipo Básico de Sistema de Gestión de Cruces Peatonales

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a



Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 5

Entidad/es financiadora/s:

FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)

Fecha de inicio: 20/05/2011

Duración: 7 meses

Cuantía total: 57.820 €

11 Nombre del proyecto: Road Distress Detection and Classification - Part III

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

ACCIONA INGENIERIA SA

Fecha de inicio: 17/01/2011

Duración: 6 meses

Cuantía total: 92.040 €

12 Nombre del proyecto: ADVANCED DRIVER ASSISTANCE SYSTEMS: NIGHTY PEDESTRIAN DETECTION, PERIMETRAL VISION AND DRIVER DROWSINESS DETECTION FUNCTIONS RUNNING ON A DEMO-CAR

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 6

Entidad/es financiadora/s:

FICOMIRRORS, S.A.

Fecha de inicio: 01/01/2010

Duración: 1 año

Cuantía total: 238.950 €

13 Nombre del proyecto: ADVANCED DRIVER ASSISTANCE SYSTEMS: NIGHTY PEDESTRIAN DETECTION, PERIMETRAL VISION AND DRIVER DROWSINESS DETECTION FUNCTIONS RUNNING ON A DEMO-CAR

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis M. Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 14

Entidad/es financiadora/s:

FICOMIRRORS, S.A.

Fecha de inicio: 01/01/2010

Duración: 1 año

Cuantía total: 238.950 €

14 Nombre del proyecto: GESTIÓN DE APARCAMIENTOS MEDIANTE VISIÓN ARTIFICIAL

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros



Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

IMAGINA VISION ARTIFICIAL, S.L.

Cód. según financiadora: UAH 157/2009

Fecha de inicio: 01/11/2009

Duración: 2 años

Cuantía total: 46.540 €

15 Nombre del proyecto: ROAD DISTRESS DETECTION AND CLASSIFICATION - PART II

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

AEPO, S.A.

Fecha de inicio: 01/09/2009

Duración: 9 meses

Cuantía total: 145.000 €

16 Nombre del proyecto: GESTIÓN DE APARCAMIENTOS MEDIANTE VISION ARTIFICIAL -PARTE 2-

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

IMAGINA VISION ARTIFICIAL, S.L.

Fecha de inicio: 15/06/2009

Duración: 4 meses - 16 días

Cuantía total: 22.187,32 €

17 Nombre del proyecto: VISUALISE, VISUAL INSPECTION OF SIGNS AND PANELS

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 10

Entidad/es financiadora/s:

EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.

Cód. según financiadora: 44/2009

Fecha de inicio: 01/04/2009

Duración: 11 meses

Cuantía total: 208.800 €

18 Nombre del proyecto: ADVANCED DRIVER ASSISTANCE SYSTEMS: DRIVER DROWSINESS DETECTION, OCCUPANTS MONITORING AND PEDESTRIAN DETECTION FUNCTIONS RUNNING ON A DEMO-CAR

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a



Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 13

Entidad/es financiadora/s:

FICOMIRRORS, S.A.

Fecha de inicio: 01/01/2009

Duración: 1 año

Cuantía total: 234.900 €

19 Nombre del proyecto: GESTION DE APARCAMIENTOS MEDIANTE VISION ARTIFICIAL

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

IMAGINA VISION ARTIFICIAL, S.L.

Fecha de inicio: 01/10/2008

Duración: 6 meses

Cuantía total: 9.000,44 €

20 Nombre del proyecto: Road distress detection and classification

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

AEPO, S.A.

Fecha de inicio: 01/09/2008

Duración: 9 meses

Cuantía total: 121.800 €

21 Nombre del proyecto: ADVANCED DRIVER ASSISTANCE SYSTEMS: PEDESTRIAN DETECTION AND DIAGNOSIS FUNCTIONS

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 11

Entidad/es financiadora/s:

FICOMIRRORS, S.A.

Fecha de inicio: 01/03/2008

Duración: 10 meses

Cuantía total: 234.900 €

22 Nombre del proyecto: SISTEMA AUTOMATICO DE AUSCULTACION DE SEÑALES DE TRAFICO Y PORTICOS-FASE DE EXPLOTACION

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez



Nº de investigadores/as: 8
Entidad/es financiadora/s:
EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.

Cód. según financiadora: 34/2008

Fecha de inicio: 01/03/2008

Duración: 1 año

Cuantía total: 250.560 €

23 Nombre del proyecto: CONSULTORIA EN APLICACIONES DE VISION ARTIFICIAL PARA CONTROL DE TRAFICO (Prórroga)

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

IMAGINA VISION ARTIFICIAL, S.L.

Cód. según financiadora: UAH 2/2008

Fecha de inicio: 01/01/2008

Duración: 6 meses

Cuantía total: 9.890 €

24 Nombre del proyecto: SISTEMA AUTOMATICO DE AUSCULTACION DE SEÑALES DE TRAFICO Y PORTICOS

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.

Cód. según financiadora: 145/2007

Fecha de inicio: 01/10/2007

Duración: 5 meses

Cuantía total: 179.800 €

25 Nombre del proyecto: SISTEMA AUTOMATICO DE AUSCULTACION DE SEÑALES DE TRAFICO Y PORTICOS

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez

Nº de investigadores/as: 6

Entidad/es financiadora/s:

EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.

Cód. según financiadora: 33/2007

Fecha de inicio: 01/03/2007

Duración: 6 meses

Cuantía total: 110.200 €



- 26** **Nombre del proyecto:** CONSULTORIA EN APLICACIONES DE VISION ARTIFICIAL PARA CONTROL DE TRAFICO
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): David Fernández Llorca
Nº de investigadores/as: 3
Entidad/es financiadora/s: IMAGINA VISION ARTIFICIAL, S.L.
Cód. según financiadora: UAH 2/2007
Fecha de inicio: 01/01/2007 **Duración:** 1 año
Cuantía total: 18.997 €
- 27** **Nombre del proyecto:** CONSULTOR DE LINUX PARA EL ENTORNO EMPRESARIAL, CONSULTOR EN INTERNET Y APLICACIONES E-COMMERCE Y ESPECIALISTA EN DESARROLLO DE APLICACIONES WEB (MODULOS JAVASCRIPT Y JAVA)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Pedro Revenga; José Antonio Jiménez Calvo; Manuel Ocaña Miguel
Nº de investigadores/as: 10
Entidad/es financiadora/s: ESIN CONSULTORES
Fecha de inicio: 01/12/2006 **Duración:** 8 meses
Cuantía total: 63.157,1 €
- 28** **Nombre del proyecto:** Sistema de salida de carril para vehículos (LDW- Lane Departure Warning)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez
Nº de investigadores/as: 4
Entidad/es financiadora/s: FICOMIRRORS, S.A.
Fecha de inicio: 14/09/2006 **Duración:** 9 meses
Cuantía total: 48.720 €
- 29** **Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE UN SISTEMA DE RECONOCIMIENTO DE PEATONES MEDIANTE VISION BINOCULAR
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Grado de contribución: Investigador/a
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Luis Miguel Bergasa Pascual
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s: INSTITUTO NACIONAL DE TÉCNICA AEROSPAZIAL - INTA
Fecha de inicio: 12/05/2005 **Duración:** 7 meses - 19 días



Cuantía total: 73.370 €

- 30 Nombre del proyecto:** DESARROLLO DE UN SISTEMA DE VISION BINOCULAR EMBARCADO EN UN VEHICULO EXPERIMENTAL CON EL OBJETIVO DE REALIZAR LA DETECCION ANTICIPADA DE PEATONES PARA MITIGAR EL EFECTO DE UN ATROPELLO SOBRE LOS MISMOS
- Modalidad de proyecto:** De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
- Grado de contribución:** Investigador/a
- Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Luis Miguel Bergasa Pascual
- Nº de investigadores/as:** 7
- Entidad/es financiadora/s:** INSTITUTO NACIONAL DE TÉCNICA AEROESPACIAL - INTA
- Fecha de inicio:** 01/10/2004 **Duración:** 3 meses
- Cuantía total:** 35.960 €

Resultados

Propiedad industrial e intelectual

- 1 Título propiedad industrial registrada:** Sistema de control de barrido para una plataforma de aprendizaje mediante pulsadores
- Descripción de cualidades:** Sistema de control de barrido para una plataforma de aprendizaje mediante pulsadores
- Inventores/autores/obtenedores:** Carlos Zurera Andrés; María Concepción Batanero Ochaita; Bernardo Alarcos Alcázar; Juan Ramón Velasco Pérez; Luís Fernández Sanz; Luis de Marcos Ortega; Iván García Daza; Ignacio Parra Alonso
- Entidad titular de derechos:** Universidad de Alcalá
- Cód. de referencia/registro:** ES2684592 **Nº de solicitud:** P201700320
- País de inscripción:** España
- Fecha de registro:** 29/03/2017
- Fecha de concesión:** 23/04/2019
- Patente española:** No **Patente UE:** No
- Patente internacional no UE:** No
- C. Autón./Reg. de explotación:** España
- 2 Título propiedad industrial registrada:** Procedimiento para la medición puntual de velocidad de vehículos a motor en tramo corto con geometría de mínimo error
- Descripción de cualidades:** Procedimiento para la medición puntual de velocidad de vehículos a motor en tramo corto con geometría de mínimo error
- Inventores/autores/obtenedores:** David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Carlota Salinas Maldonado; Iván García Daza
- Entidad titular de derechos:** Universidad de Alcalá
- Nº de solicitud:** 201600904
- Fecha de registro:** 28/10/2016
- Patente española:** No **Patente UE:** No
- Patente internacional no UE:** No



- 3 Título propiedad industrial registrada:** Dispositivo de asistencia en ángulo muerto para maniobra de salida de aparcamiento en batería o ángulo
Descripción de cualidades: Dispositivo de asistencia en ángulo muerto para maniobra de salida de aparcamiento en batería o ángulo
Inventores/autores/obtenedores: David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Iván García Daza; Miguel Gavilán Velasco; Sergio Álvarez Pardo; Carlos Fernández López; Ignacio Parra Alonso; Tomas Adrian Alonso Martinez; Roberto Arroyo Contera
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Cód. de referencia/registro: ES2441315 **Nº de solicitud:** P201230328
País de inscripción: España
Fecha de registro: 05/03/2012
Fecha de concesión: 06/11/2014
Patente española: Si **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España
Resultados relevantes: Dispositivo de asistencia en ángulo muerto para maniobra de salida de aparcamiento en batería o ángulo
- 4 Título propiedad industrial registrada:** Procedimiento para la monitorización y gestión de seguridad en cruces peatonales y dispositivo para su realización.
Descripción de cualidades: Procedimiento para la monitorización y gestión de seguridad en cruces peatonales y dispositivo para su realización.
Inventores/autores/obtenedores: David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Raúl Quintero Mínguez; Iván García Daza; Pablo Hyam Borrachero
Entidad titular de derechos: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)
Cód. de referencia/registro: P201431262 **Nº de solicitud:** P201431262
País de inscripción: España
Fecha de registro: 28/08/2014
Patente española: No **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España
Empresas: FUNDACION CENTRO DE INNOVACION DE INFRAESTRUCTURAS INTELIGENTES (CI3)
- 5 Título propiedad industrial registrada:** Sistema de Visión Artificial para el control semafórico de accesos a parkings y garajes mediante la monitorización de peatones
Descripción de cualidades: Sistema de Visión Artificial para el control semafórico de accesos a parkings y garajes mediante la monitorización de peatones
Inventores/autores/obtenedores: David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Cód. de referencia/registro: ES2374009 **Nº de solicitud:** P201000183
País de inscripción: España
Fecha de registro: 16/02/2010
Fecha de concesión: 21/08/2012
Patente española: Si **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España



- 6 Título propiedad industrial registrada:** Sistema de regulación inteligente de cruces peatonales mediante monitorización de las zonas de espera y control semafórico adaptativo
Descripción de cualidades: Sistema de regulación inteligente de cruces peatonales mediante monitorización de las zonas de espera y control semafórico adaptativo
Inventores/autores/obtentores: Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Cód. de referencia/registro: ES2370198 **Nº de solicitud:** P201000184
País de inscripción: España
Fecha de registro: 16/02/2010
Fecha de concesión: 07/06/2012
Patente española: Si **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España
- 7 Título propiedad industrial registrada:** Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Descripción de cualidades: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Inventores/autores/obtentores: Pablo Fernández Alcantarilla; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Miguel Gavilán Velasco; José Pablo Fernández Rodríguez; David Fernández Llorca; Emiliano Moreno López; Luis M. Bergasa Pascual; Pedro Revenga; Miguel Ángel García Garrido; Álvaro González Arroyo; Ignacio Parra Alonso
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Cód. de referencia/registro: ES2354786 **Nº de solicitud:** P200801747
País de inscripción: España
Fecha de registro: 10/06/2008
Fecha de concesión: 20/01/2012
Patente española: No **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España
Empresas: EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.
Resultados relevantes: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
- 8 Título propiedad industrial registrada:** Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Descripción de cualidades: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Inventores/autores/obtentores: Pablo Fernández Alcantarilla; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Miguel Gavilán Velasco; José Pablo Fernández Rodríguez; David Fernández Llorca; Emiliano Moreno López; Luis M. Bergasa Pascual; Pedro Revenga; Miguel Ángel García Garrido; Álvaro González Arroyo; Ignacio Parra Alonso
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Cód. de referencia/registro: ES2354786 **Nº de solicitud:** P200801747
País de inscripción: España
Fecha de registro: 10/06/2008
Fecha de concesión: 20/01/2012
Patente española: No **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España / Canadá / Estados Unidos de América / México
Empresas: EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.
Resultados relevantes: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles



- 9 Título propiedad industrial registrada:** Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Descripción de cualidades: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Inventores/autores/obtenedores: Pablo Fernández Alcantarilla; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Miguel Gavilán Velasco; José Pablo Fernández Rodríguez; David Fernández Llorca; Emiliano Moreno López; Luis M. Bergasa Pascual; Pedro Revenga; Miguel Ángel García Garrido; Álvaro González Arroyo; Ignacio Parra Alonso
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Cód. de referencia/registro: ES2354786 **Nº de solicitud:** P200801747
País de inscripción: España
Fecha de registro: 10/06/2008
Fecha de concesión: 20/01/2012
Patente española: Si **Patente UE:** Si
Patente internacional no UE: Si
C. Autón./Reg. de explotación: México / Estados Unidos de América / España / Canadá
Resultados relevantes: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
- 10 Título propiedad industrial registrada:** Equipment for the automatic assessment of road signs and panels
Descripción de cualidades: Equipment for the automatic assessment of road signs and panels
Inventores/autores/obtenedores: Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Gavilán Velasco; Miguel Ángel García Garrido; David Fernández Llorca; José Pablo Fernández Rodríguez; Pablo Fernández Alcantarilla; Ignacio Parra Alonso; Pedro Revenga; Álvaro González Arroyo; Fernando Herranz Cabrilla
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Nº de solicitud: ES2009/000324
Fecha de registro: 10/06/2009
Fecha de concesión: 20/01/2012
Patente española: No **Patente UE:** Si
Patente internacional no UE: No
Empresas: EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.
- 11 Título propiedad industrial registrada:** Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Descripción de cualidades: Equipo de auscultación automática de señales de tráfico y paneles
Inventores/autores/obtenedores: Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Gavilán Velasco; Miguel Ángel García Garrido; David Fernández Llorca; José Pablo Fernández Rodríguez; Pablo Fernández Alcantarilla; Ignacio Parra Alonso; Pedro Revenga; Álvaro González Arroyo
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá
Nº de solicitud: P200801747
País de inscripción: España
Fecha de registro: 10/06/2008
Fecha de concesión: 17/03/2011
Patente española: Si **Patente UE:** No
Patente internacional no UE: No
C. Autón./Reg. de explotación: España
Empresas: EUROCONSULT NUEVAS TECNOLOGIAS, S.A.
- 12 Título propiedad industrial registrada:** Sistema de Visión Artificial para la activación automática de las luces de emergencia de un automóvil en caso de posible accidente
Descripción de cualidades: Sistema de Visión Artificial para la activación automática de las luces de emergencia de un automóvil en caso de posible accidente
Inventores/autores/obtenedores: Luis Miguel Bergasa Pascual; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Jesús Nuevo Chiquero; Manuel Ocaña Miguel
Entidad titular de derechos: Universidad de Alcalá

**Cód. de referencia/registro:** ES2304081**Nº de solicitud:** P200600081**País de inscripción:** España**Fecha de registro:** 13/01/2006**Fecha de concesión:** 07/07/2009**Patente española:** Si**Patente UE:** No**Patente internacional no UE:** No**C. Autón./Reg. de explotación:** España**Resultados relevantes:** Sistema de Visión Artificial para la activación automática de las luces de emergencia de (...)

Actividades científicas y tecnológicas

Producción científica

Índice H: 21**Fecha de aplicación:** 24/01/2023

Publicaciones, documentos científicos y técnicos

- 1** Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual; David Fernández Llorca; Iván García Daza; Noelia Hernández Parra; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Vehicle trajectory prediction on highways using bird eye view representations and deep learning. Applied Intelligence. (Holanda): 20/07/2022. ISSN 0924-669X
DOI: <https://doi.org/10.1007/s10489-022-03961-y>
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 7
- 2** Augusto Luis Ballardini; Álvaro Hernández Saz; Sandra Carrasco Limeros; Javier Lorenzo Diaz; Ignacio Parra Alonso; Noelia Hernández Parra; Iván García Daza; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Urban Intersection Classification: A Comparative Analysis. Sensors. 21/18, (Suiza): 18/09/2021. ISSN 1424-8220
DOI: <https://doi.org/10.3390/s21186269>
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 8
- 3** Javier Lorenzo Diaz; Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo; Augusto Luis Ballardini; Álvaro Hernández Saz; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. CAPformer: Pedestrian Crossing Action Prediction Using Transformer. Sensors. 21/17, (Suiza): 24/08/2021. ISSN 1424-8220
DOI: [10.3390/s21175694](https://doi.org/10.3390/s21175694)
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 7
- 4** Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual; Javier Lorenzo Diaz; Iván García Daza; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Vehicle Lane Change Prediction on Highways Using Efficient Environment Representation and Deep Learning. IEEE Access. 9, pp. 119454 - 119465. 23/08/2021. ISSN 2169-3536
DOI: [10.1109/ACCESS.2021.3106692](https://doi.org/10.1109/ACCESS.2021.3106692)



Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 7

Tipo de soporte: Revista

- 5** David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Héctor Corrales Sánchez; Noelia Hernández Parra; Eduardo Nebot. Are We Ready for Accurate and Unbiased Fine-Grained Vehicle Classification in Realistic Environments?. IEEE Access. 9, pp. 116338 - 116355. 12/08/2021. ISSN 2169-3536

DOI: 10.1109/ACCESS.2021.3104340
Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 5

Tipo de soporte: Revista

- 6** Noelia Hernández Parra; Ignacio Parra Alonso; Héctor Corrales Sánchez; Rubén Izquierdo Gonzalo; Augusto Luis Ballardini; Carlota Salinas Maldonado; Iván García Daza. WiFinet: WiFi-based indoor localisation using CNNs. Expert Systems with Applications. 177, (Reino Unido): 16/03/2021. ISSN 0957-4174

Handle: <http://hdl.handle.net/10017/47268>
DOI: 10.1016/j.eswa.2021.114906

Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 7

Tipo de soporte: Revista

- 7** David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Iván García Daza; Noelia Hernández Parra. Sensors and Sensing for Intelligent Vehicles. Sensors. 20/18, (Suiza): 15/09/2020. ISSN 1424-8220

DOI: 10.3390/s20185115
Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Revista

- 8** Héctor Corrales Sánchez; Antonio Hernández Martínez; Rubén Izquierdo Gonzalo; Noelia Hernández Parra; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca. Simple Baseline for Vehicle Pose Estimation: Experimental Validation. IEEE Access. 8, pp. 132539 - 132550. 20/07/2020. ISSN 2169-3536

DOI: 10.1109/ACCESS.2020.3010307
Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 6

Tipo de soporte: Revista

- 9** David Fernández Llorca; Héctor Corrales Sánchez; Ignacio Parra Alonso; Susana Vigue Hurtado de Mendoza; Álvaro Quintanar Pascual; Javier Lorenzo Diaz; Noelia Hernández Parra. CNNs for Fine-Grained Car Model Classification. Lecture Notes in Computer Science. 12014, (Estados Unidos de América): 15/04/2020. ISSN 0302-9743

DOI: 10.1007/978-3-030-45096-0_13
Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 7

Tipo de soporte: Revista

- 10** David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Héctor Corrales Sánchez; Mónica Rentero Alonso de Linaje; Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Hernández Saz; Iván García Daza. License Plate Corners Localization Using CNN-Based Regression. Lecture Notes in Computer Science. (Estados Unidos de América): 15/04/2020. ISSN 0302-9743

DOI: 10.1007/978-3-030-45096-0_14
Tipo de producción: Artículo científico
Posición de firma: 2

Tipo de soporte: Revista



Nº total de autores: 7

- 11** Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Pedestrian Path, Pose, and Intention Prediction Through Gaussian Process Dynamical Models and Pedestrian Activity Recognition. IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems. 20/5, pp. 1803 - 1814. (Estados Unidos de América): 01/05/2019. ISSN 1524-9050

DOI: 10.1109/TITS.2018.2836305

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 2

Nº total de autores: 4

- 12** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Carlos Fernández López; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Iván García Daza; Rubén Izquierdo Gonzalo; Jesús Muñoz Bulnes. High-Level Interpretation of Urban Road Maps Fusing Deep Learning-Based Pixelwise Scene Segmentation and Digital Navigation Maps. Journal of Advanced Transportation. (Canadá): 01/07/2018. ISSN 0197-6729

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 4

Nº total de autores: 7

- 13** Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo; Javier Alonso Ruiz; Álvaro García Morcillo; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. The Experience of DRIVERTIVE-DRIVERless cooperative VEHICLE-Team in the 2016 GCDC. IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems. 19/4, pp. 1322 - 1334. (Estados Unidos de América): 01/04/2018. ISSN 1524-9050

DOI: 10.1109/TITS.2017.2749963

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 1

Nº total de autores: 6

- 14** David Fernández Llorca; Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; Carlos Fernández López; Iván García Daza; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Cristina Alén Cordero. Assistive intelligent transportation systems: the need for user localization and anonymous disability identification. IEEE Intelligent Transportation Systems Magazine. 9/2, pp. 25 - 40. 20/04/2017. ISSN 1939-1390

DOI: 10.1109/MITS.2017.2666579

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 3

Nº total de autores: 7

- 15** David Fernández Llorca; Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Recognizing individuals in groups in outdoor environments combining stereo vision, RFID and BLE. Cluster Computing. pp. 1 - 11. (Holanda): 09/02/2017. ISSN 1386-7857

DOI: 10.1007/s10586-017-0764-0

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 3

Nº total de autores: 4

- 16** Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco; Sergio Álvarez Pardo; Miguel Ángel García Garrido; Ljubo Vlacic; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Accurate global localization on urban environments using visual odometry and digital maps on urban environments. IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems. 13/4, pp. 1535 - 1545. (Estados Unidos de América): 10/12/2012. ISSN 1524-9050

DOI: 10.1109/TITS.2012.2193569

Tipo de producción: Artículo científico

Tipo de soporte: Revista

Posición de firma: 1

Nº total de autores: 7



- 17** Vicente Milanes; David Fernández Llorca; Jorge Villagrà; Joshue Pérez; Ignacio Parra Alonso; Carlos González; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Vision-based active safety system for automatic stopping. *Expert Systems with Applications*. 39/12, pp. 11234 - 11242. (Reino Unido): 17/04/2012. ISSN 0957-4174
DOI: 10.1016/j.eswa.2012.03.047
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 7
- 18** Vicente Milanes Montero; David Fernández Llorca; Jorge Villagra; Joshué Pérez; Carlos Fernández López; Ignacio Parra Alonso; Carlos González Fernández; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Intelligent Automatic Overtaking System Using Vision for Vehicle Detection. *Expert Systems with Applications*. 39, pp. 3362 - 3373. (Reino Unido): 15/02/2012. ISSN 0957-4174
DOI: 10.1016/j.eswa.2011.09.024
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 8
- 19** David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Gerard Lacey. A vision-based system for automatic hand washing quality measurement. *Machine Vision and Applications*. 22/2, pp. 219 - 234. (Alemania): 01/12/2011. ISSN 0932-8092
DOI: 10.1007/s00138-009-0234-7
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 4
- 20** David Fernández Llorca; Vicente Milanes Montero; Ignacio Parra Alonso; Miguel Gavilán Velasco; Iván García Daza; Joshué Pérez; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Autonomous Pedestrian Collision Avoidance using a Fuzzy Steering Controller. *IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems*. 12/2, pp. 390 - 401. (Estados Unidos de América): 01/11/2011. ISSN 1524-9050
DOI: 10.1109/TITS.2010.2091272
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 7
- 21** Miguel Gavilán Velasco; David Balcones González; Óscar Marcos Martín; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Manuel Ocaña Miguel; Pedro Aliseda; Pedro Yarza; Alejandro Amírola. Adaptive Road Crack Detection System by Pavement Classification. *Sensors*. 11/10, pp. 9628 - 9657. (Suiza): 12/10/2011. ISSN 1424-8220
DOI: 10.3390/s111009628
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 10
- 22** Álvaro González Arroyo; Miguel Ángel García Garrido; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco; José Pablo Fernández Rodríguez; Pablo Fernández Alcantarilla; Ignacio Parra Alonso; Fernando Herranz Cabrilla; Luis Miguel Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga. Automatic Traffic Signs and Panels Inspection System using Computer Vision. *IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems*. 12/2, pp. 485 - 499. (Estados Unidos de América): 01/06/2011. ISSN 1524-9050
DOI: 10.1109/TITS.2010.2098029
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 7
Nº total de autores: 11

- 23** Álvaro González Arroyo; Miguel Ángel García Garrido; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco; José Pablo Fernández; Ignacio Parra Alonso; Pablo Fernández Alcantarilla; Fernando Herranz Cabrilla; Luis M. Bergasa Pascual; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga. Automatic Traffic Signs and Panels Inspection System using Computer Vision. IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems. 12/2, pp. 485 - 499. (Estados Unidos de América): 01/06/2011. ISSN 1524-9050
DOI: doi:10.1109/TITS.2010.2098029
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 11
- 24** Pablo Fernández Alcantarilla; Luis Miguel Bergasa Pascual; Pedro Jiménez Molina; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Silvia Sánchez Mayoral. Automatic LightBeam Controller for Driver Assistance. Machine Vision and Applications. (Alemania): 01/02/2011. ISSN 0932-8092
DOI: 10.1007/s00138-011-0327-y
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 7
- 25** Sergio Álvarez Pardo; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Manuel Ocaña Miguel; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Luis Miguel Bergasa Pascual. Perception Advances in Outdoor Vehicle Detection for Automatic Cruise Control. Robotica. 28/5, pp. 765 - 779. (Reino Unido): 04/09/2010. ISSN 0263-5747
DOI: 10.1017/S0263574709990464
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 6
- 26** Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Manuel Ocaña Miguel. Robust Visual Odometry for Vehicle Localization in Urban Environments. Robotica. 28/3, pp. 441 - 452. (Reino Unido): 01/05/2010. ISSN 0263-5747
DOI: 10.1017/S026357470900575X
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 4
- 27** David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Manuel Ocaña Miguel; Luis Miguel Bergasa Pascual. Error Analysis in a Stereo Vision-based Pedestrian Detection Sensor for Collision Avoidance Applications. Sensors. 10/4, pp. 3741 - 3758. (Suiza): 13/04/2010. ISSN 1424-8220
DOI: 10.3390/s100403741
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 5
- 28** David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; José Eugenio Naranjo; Miguel Gavilán Velasco; Sergio Álvarez Pardo. An Experimental Study on Pitch Compensation in Pedestrian Protection Systems for Collision Avoidance and Mitigation. IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems. 10/3, pp. 469 - 474. (Estados Unidos de América): 01/09/2009. ISSN 1524-9050
DOI: 10.1109/TITS.2009.2018958
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 6



- 29** David Balcones González; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Miguel Gavilán Velasco; Sergio Álvarez Pardo; Ignacio Parra Alonso; Manuel Ocaña Miguel. Real-time vision-based vehicle detection for rear-end collision mitigation systems. *Lecture Notes in Computer Science*. 5717, pp. 320 - 325. (Estados Unidos de América): 01/09/2009. ISSN 0302-9743
DOI: 10.1007/978-3-642-04772-5_42
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 7
- 30** Roberto García García; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; José Eugenio Naranjo; Miguel Gavilán Velasco. 3D Visual Odometry for Road Vehicles. *Journal of Intelligent and Robotic Systems: Theory and Applications*. 51/1, pp. 113 - 134. (Holanda): 10/01/2008. ISSN 0921-0296
DOI: 10.1007/s10846-007-9182-5
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 6
- 31** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ramón Fernando Flores Acedo; Ricardo García Daza; Manuel Ocaña Miguel; Miguel Ángel García Garrido; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco; José Eugenio Naranjo. Ego-motion computing for vehicle velocity estimation. *Lecture Notes in Computer Science*. 4739, pp. 1119 - 1125. (Estados Unidos de América): 01/11/2007. ISSN 0302-9743
DOI: 10.1007/978-3-540-75867-9_140
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 9
- 32** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Roberto García García; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco; Sergio Álvarez Pardo; José Eugenio Naranjo. Visual odometry for road vehicles?feasibility analysis. *Journal of Zhejiang University: Science A*. 8/12, pp. 2017 - 2020. (Taiwán): 01/11/2007. ISSN 1673-565X
DOI: 10.1631/jzus.2007.A2017
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 7
- 33** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; José Barriga Mangas; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; José Eugenio Naranjo; Marta Marrón Romera; Sergio Álvarez Pardo; Miguel Gavilán Velasco. Vision-based blind spot detection using optical flow. *Lecture Notes in Computer Science*. 4739, pp. 1113 - 1118. (Estados Unidos de América): 01/08/2007. ISSN 0302-9743
DOI: 10.1007/978-3-540-75867-9_139
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 8
- 34** Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Luis Miguel Bergasa Pascual; Pedro Revenga; Jesús Nuevo Chiquero; Manuel Ocaña Miguel; Miguel Ángel García Garrido. Combination of feature extraction methods for SVM pedestrian detection. *IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems*. 8/2, pp. 292 - 307. (Estados Unidos de América): 04/06/2007. ISSN 1524-9050
DOI: 10.1109/TITS.2007.894194
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 8



- 35** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Marta Marrón Romera. VISION-BASED BLIND SPOT DETECTION USING OPTICAL FLOW. Lecture Notes in Computer Science/Springer-Verlag. 4739, pp. 717 - 724. 01/01/2007.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 4
- 36** Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ramón Fernando Flores Acedo; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso. Vision-based Ego-motion computing for intelligent vehicles. Lecture Series on Computer and Computational Sciences. 1, pp. 243 - 246. 01/06/2006. ISSN 1573-4196
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 37** Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga; Luis Miguel Bergasa Pascual; Jesús Nuevo Chiquero; Ramón Fernando Flores Acedo; Manuel Ocaña Miguel; David Fernández Llorca. Stereo Vision-based Pedestrian Recognition for ITS Applications. WSEAS Transactions on Information Science and Applications. 3/3, pp. 554 - 561. (Grecia): 01/03/2006. ISSN 1790-0832
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 8
- 38** Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga; Luis Miguel Bergasa Pascual; Manuel Ocaña Miguel; Jesús Nuevo Chiquero; Ramón Fernando Flores Acedo. Stereo vision-based pedestrian recognition for ITS applications. WSEAS Transactions on Information Science and Applications. 3/3, pp. 554 - 561. (Grecia): 01/03/2006. ISSN 1790-0832
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 8
- 39** Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Proceedings of the IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2019. The PREVENTION dataset: a novel benchmark for PREDiction of VEHicles iNTentIONS. 28/11/2019. ISBN 978-1-5386-7024-8
DOI: 10.1109/ITSC.2019.8917433
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 5
- 40** Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Proceedings of the IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2019. Experimental validation of lane-change intention prediction methodologies based on CNN and LSTM. 28/11/2019. ISBN 978-1-5386-7024-8
DOI: 10.1109/ITSC.2019.8917331
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 5
- 41** Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Proceedings of the IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2018. Multi-Radar Self-Calibration Method using High-Definition Digital Maps for Autonomous Driving. 10/12/2018. ISBN 978-1-7281-0323-5
DOI: 10.1109/ITSC.2018.8569272
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 2



Nº total de autores: 4

- 42** Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; Carlota Salinas Maldonado; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Proceedings of the IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2018. Semi-automatic High-accuracy labelling tool for multimodal long-range sensor dataset. 22/10/2018. ISBN 978-1-5386-4452-2
DOI: 10.1109/IVS.2018.8500672

Tipo de producción: Capítulo de libro

Tipo de soporte: Libro

Posición de firma: 2

Nº total de autores: 5

- 43** Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; Jesús Muñoz Bulnes; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. Proceedings of the IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2017. Vehicle Trajectory and Lane Change Prediction Using ANN and SVM Classifiers. 15/03/2018. ISBN 978-1-5386-1526-3
DOI: 10.1109/ITSC.2017.8317838

Tipo de producción: Capítulo de libro

Tipo de soporte: Libro

Posición de firma: 2

Nº total de autores: 5

- 44** David Fernández Llorca; Héctor Corrales Sánchez; Ignacio Parra Alonso; Mónica Rentero Alonso de Linaje; Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Hernández Saz; Iván García Daza. License plate corners localization using CNN-based regression. Computer Aided Systems Theory - EUROCAST 2019.

Tipo de producción: Capítulo de libro

Tipo de soporte: Libro

Posición de firma: 3

Nº total de autores: 7

- 45** Héctor Corrales Sánchez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Susana Vigue Hurtado de Mendoza; Álvaro Quintanar Pascual; Javier Lorenzo Díaz; Noelia Hernández Parra. CNNs for Fine-Grained Car Model Classification. Computer Aided Systems Theory - EUROCAST 2019.

Tipo de producción: Capítulo de libro

Tipo de soporte: Libro

Posición de firma: 3

Nº total de autores: 7

Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

- 1** **Título del trabajo:** A Comparison of Deep Learning Architectures for WiFi-based Urban Localisation
Nombre del congreso: IEEE International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC2021)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Estados Unidos de América
Fecha de celebración: 19/09/2021
Fecha de finalización: 22/09/2021
Ciudad entidad organizadora: Estados Unidos de América
Laura Montalvo Rodrigo; Noelia Hernández Parra; Ignacio Parra Alonso.
- 2** **Título del trabajo:** Predicting Vehicles Trajectories in Urban Scenarios with Transformer Networks and Augmented Information
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Nagoya, Japón
Fecha de celebración: 15/07/2021
Fecha de finalización: 18/07/2021



Ciudad entidad organizadora: Nagoya, Japón

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual.

3 Título del trabajo: RNN-based pedestrian action prediction with self-supervised feature extraction

Nombre del congreso: IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2020

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Las Vegas, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 20/10/2020

Fecha de finalización: 23/10/2020

Ciudad entidad organizadora: Las Vegas, Estados Unidos de América

David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; C Stiller; F Wirth.

"Proceedings of the IEEE IVS 2020 p { margin-bottom: 0.21cm; direction: ltr; color: #000000; text-align: justify; orphans: 0; widows: 0 } p.western { font-family: "Arial";, sans-serif; font-size: 10pt; so-language: es-ES } p.cjk { font-family: "Times New Roman";, serif; font-size: 10pt; so-language: es-ES } p.cjl { font-family: "Arial";, sans-serif; font-size: 10pt; so-language: es-ES }".

4 Título del trabajo: The PREVENTION Challenge: how good are humans predicting lane changes?

Nombre del congreso: IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2020

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Las Vegas, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 20/10/2020

Fecha de finalización: 23/10/2020

Ciudad entidad organizadora: Las Vegas, Estados Unidos de América

David Fernández Llorca; Álvaro Quintanar Pascual; Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2020".

5 Título del trabajo: RNN-based Pedestrian Crossing Prediction using Activity and Pose-related Features

Nombre del congreso: 2020 IEEE Intelligent Vehicles Symposium (IV)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Las Vegas, Nevada, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 19/10/2020

Fecha de finalización: 13/11/2020

Ciudad entidad organizadora: Las Vegas, Nevada, Estados Unidos de América

Javier Lorenzo Diaz; Ignacio Parra Alonso; Florian Wirth; Christoph Stiller; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez.

DOI: 10.1109/IV47402.2020

6 Título del trabajo: 3D-DEEP: 3-Dimensional Deep-learning based on elevation patterns for road scene interpretation

Nombre del congreso: IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2020

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Las Vegas, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 19/10/2020

Fecha de finalización: 13/11/2020

Ciudad entidad organizadora: Las Vegas, Estados Unidos de América

Álvaro Hernández Saz; S Woo; Héctor Corrales Sánchez; Ignacio Parra Alonso; E Kim; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the IEEE IVS 2020 p { margin-bottom:



0.21cm; direction: ltr; color: #000000; text-align: justify; orphans: 0; widows: 0 } p.western { font-family: "Arial"; sans-serif; font-size: 10pt; so-language: es-ES } p.cjk { font-family: "Times New Roman"; serif; font-size: 10pt; so-language: es-ES } p.cit { font-family: "Arial"; sans-serif; font-size: 10pt; so-language: es-ES }". pp. 892 - 898.

DOI: 10.1109/IV47402.2020.9304601

- 7** **Título del trabajo:** Vehicle Trajectory Prediction in Crowded Highway Scenarios Using Bird Eye View Representations and CNNs
Nombre del congreso: IEEE Intelligent Transport Systems Conference 2020
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Rodhes, Grecia
Fecha de celebración: 20/09/2020
Fecha de finalización: 23/09/2020
Ciudad entidad organizadora: Rodhes, Grecia
David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual. "Proceedings of the IEEE ITSC 2020".
- 8** **Título del trabajo:** Vehicle Trajectory Prediction in Crowded Highway Scenarios Using Bird Eye View Representations and CNNs
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Grecia
Fecha de celebración: 20/09/2020
Fecha de finalización: 23/09/2020
Ciudad entidad organizadora: Grecia
Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the IEEE 23rd International Conference on Intelligent Transportation Systems".
- 9** **Título del trabajo:** Experimental validation of lane-change intention prediction methodologies based on CNN and LSTM
Nombre del congreso: IEEE Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Auckland, Nueva Zelanda
Fecha de celebración: 29/10/2019
Fecha de finalización: 31/10/2019
Ciudad entidad organizadora: Auckland, Nueva Zelanda
Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; Álvaro Quintanar Pascual.
- 10** **Título del trabajo:** The PREVENTION dataset: a novel benchmark for PREdiction of VEhicles iNTentIONS
Nombre del congreso: IEEE Intelligent Transportation Systems Conference (ITSC)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Auckland, Nueva Zelanda
Fecha de celebración: 29/10/2019
Fecha de finalización: 31/10/2019
Ciudad entidad organizadora: Auckland, Nueva Zelanda
Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Rubén Izquierdo Gonzalo; Álvaro Quintanar Pascual; Ignacio Parra Alonso.



- 11 Título del trabajo:** Performance analysis of Vehicle-to-Vehicle communications for critical tasks in autonomous driving
Nombre del congreso: IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2019
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Auckland, Nueva Zelanda
Fecha de celebración: 27/10/2019
Fecha de finalización: 30/10/2019
Ciudad entidad organizadora: Auckland, Nueva Zelanda
Ignacio Parra Alonso; Héctor Corrales Sánchez; Noelia Hernández Parra; Susana Vigre Hurtado de Mendoza; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2019". pp. 195 - 200. ISBN 978-1-5386-7023-1
- 12 Título del trabajo:** WiFi-based urban localisation using CNNs
Nombre del congreso: IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2019
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Auckland, Nueva Zelanda
Fecha de celebración: 27/10/2019
Fecha de finalización: 30/10/2019
Ciudad entidad organizadora: Auckland, Nueva Zelanda
Noelia Hernández Parra; Héctor Corrales Sánchez; Ignacio Parra Alonso; Mónica Rentero Alonso de Linaje; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2019". pp. 1270 - 1275. ISBN 978-1-5386-7023-1
- 13 Título del trabajo:** Deep convolutional neural networks for fine-grained car model classification
Nombre del congreso: 17th International Conference on Computer Aided Systems Theory (EUROCAST 2019)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Palmas de Gran Canaria (Las), España
Fecha de celebración: 17/02/2019
Fecha de finalización: 22/02/2019
Ciudad entidad organizadora: Palmas de Gran Canaria (Las), Canarias, España
David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Héctor Corrales Sánchez. "Proceedings of 17th International Conference on Computer Aided Systems Theory (EUROCAST 2019)". pp. 172 - 173. ISBN 978-84-09-09208-6
- 14 Título del trabajo:** License plate localization using CNN-based numerical coordinate regression
Nombre del congreso: 17th International Conference on Computer Aided Systems Theory (EUROCAST 2019)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Palmas de Gran Canaria (Las), España
Fecha de celebración: 17/02/2019
Fecha de finalización: 22/02/2019
Ciudad entidad organizadora: Palmas de Gran Canaria (Las), Canarias, España
David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; Héctor Corrales Sánchez. "Proceedings of the 17th International Conference on Computer Aided Systems Theory (EUROCAST 2019)". pp. 174 - 175. ISBN 978-84-09-09208-6



- 15 Título del trabajo:** Multi-Radar Self-Calibration Method using High-Definition Digital Maps for Autonomous Driving
Nombre del congreso: IEEE International Conference on Intelligent Transportation Systems 2018
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Kahului, Estados Unidos de América
Fecha de celebración: 04/11/2018
Fecha de finalización: 06/11/2018
Ciudad entidad organizadora: Kahului, Estados Unidos de América
Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo.
- 16 Título del trabajo:** Intelligent feature selection method for accurate laser-based mapping and localisation in self-driving cars
Nombre del congreso: IEEE International Conference on Robotic Systems (IROS) 2018 - Workshop on Planning, Perception and Navigation for Intelligent Vehicles
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Madrid, España
Fecha de celebración: 01/10/2018
Fecha de finalización: 05/10/2018
Ciudad entidad organizadora: Madrid, España
Noelia Hernández Parra; Iván García Daza; Ignacio Parra Alonso; Carlota Salinas Maldonado; Javier Alonso Ruiz; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez.
- 17 Título del trabajo:** Semi-automatic High-accuracy labelling tool for multimodal long-range sensor dataset
Nombre del congreso: IEEE Intelligent Vehicles Symposium 2018
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Changshu, China
Fecha de celebración: 26/06/2018
Fecha de finalización: 29/06/2018
Ciudad entidad organizadora: Changshu, China
Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo; Carlota Salinas Maldonado.
- 18 Título del trabajo:** Applying Low Cost WiFi-based Localization to In-Campus Autonomous Vehicles
Nombre del congreso: IEEE 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Yokohama, Japón
Fecha de celebración: 16/10/2017
Fecha de finalización: 19/10/2017
Ciudad entidad organizadora: Yokohama, Japón
Noelia Hernández Parra; Ahmed Hussein; Daniel Cruzado; Ignacio Parra Alonso; Jose María Armingol. "Proceedings of the IEEE 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)". pp. 848 - 853. ISBN 978-1-5386-1525-6
- 19 Título del trabajo:** Deep Fully Convolutional Networks with Random Data Augmentation for Enhanced Generalization in Road Detection
Nombre del congreso: IEEE 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)



Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: Yokohama, Japón

Fecha de celebración: 16/10/2017

Fecha de finalización: 19/10/2017

Ciudad entidad organizadora: Yokohama, Japón

Jesús Muñoz Bulnes; Carlos Fernández López; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez.

20 Título del trabajo: Ego-Lane Estimation by Modeling Lanes and Sensor Failures

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Yokohama, Japón

Fecha de celebración: 16/10/2017

Fecha de finalización: 19/10/2017

Ciudad entidad organizadora: Yokohama, Japón

Augusto Luis Ballardini; Daniel Cattaneo; Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Daniel Giorgio Sorrenti. "Proceedings of the IEEE 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)". pp. 823 - 829. ISBN 978-1-5386-1525-6

21 Título del trabajo: Pedestrian Intention Recognition by Means of a Hidden Markov Model and Body Language

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Yokohama, Japón

Fecha de celebración: 16/10/2017

Fecha de finalización: 19/10/2017

Ciudad entidad organizadora: Yokohama, Japón

Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; Javier Lorenzo Diaz; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "p { margin-bottom: 0.25cm; line-height: 120%; } IEEE Proceedings of the 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)". pp. 262 - 268. ISBN 978-1-5386-1525-6

22 Título del trabajo: Vehicle Trajectory and Lane Change Prediction Using ANN and SVM Classifiers

Nombre del congreso: IEEE 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Yokohama, Japón

Fecha de celebración: 16/10/2017

Fecha de finalización: 19/10/2017

Ciudad entidad organizadora: Yokohama, Japón

Rubén Izquierdo Gonzalo; Ignacio Parra Alonso; Jesús Muñoz Bulnes; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the IEEE 20th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC 2017)". pp. 1141 - 1146. ISBN 978-1-5386-1525-6

23 Título del trabajo: Analysis of ITS-G5A V2X Communications Performance in Autonomous Cooperative Driving Experiments

Nombre del congreso: 2017 IEEE Intelligent Vehicles Symposium

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: Redondo Beach, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 11/06/2017



Fecha de finalización: 14/06/2017

Ciudad entidad organizadora: Redondo Beach, Estados Unidos de América

Ignacio Parra Alonso; Álvaro García Morcillo; Rubén Izquierdo Gonzalo; Javier Alonso Ruiz; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the 2017 IEEE Intelligent Vehicles Symposium".

24 Título del trabajo: Fusing directional passive UHF RFID and stereo vision for tag association in outdoor scenarios

Nombre del congreso: IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2016.

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Rio de Janeiro, Brasil

Fecha de celebración: 01/11/2016

Fecha de finalización: 04/11/2016

Ciudad entidad organizadora: Rio de Janeiro, Brasil

David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Raúl Quintero Mínguez; Carlos Fernández López; Rubén Izquierdo Gonzalo; Mario Jiménez García. "Proceedings of the IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2016.". pp. 2527 - 2532. ISBN 978-1-5090-1889-5

25 Título del trabajo: Two-camera based accurate vehicle speed measurement using average speed at a fixed point

Nombre del congreso: 19th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2016.

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Rio de Janeiro, Brasil

Fecha de celebración: 01/11/2016

Fecha de finalización: 04/11/2016

Ciudad entidad organizadora: Rio de Janeiro, Brasil

David Fernández Llorca; Carlota Salinas Maldonado; Mario Jiménez García; Ignacio Parra Alonso; Álvaro García Morcillo; Rubén Izquierdo Gonzalo; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Javier Lorenzo Diaz. "Proceedings of the 19th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems - ITSC 2016". pp. 2533 - 2538. ISBN 978-1-5090-1889-5

26 Título del trabajo: Comparison between UHF RFID and BLE for stereo-based tag association in outdoor scenarios

Nombre del congreso: International Conference on IT Convergence and Security 2016 (ICITCS2016)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Praga,

Fecha de celebración: 26/09/2016

Fecha de finalización: 29/09/2016

Ciudad entidad organizadora: Praga,

David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Raúl Quintero Mínguez; Rubén Izquierdo Gonzalo; Carlos Fernández López; Mario Jiménez García. "Proceedings of the International Conference on IT Convergence and Security 2016 (ICITCS2016)". pp. 29 - 33. ISBN 978-1-5090-3765-3

27 Título del trabajo: Assistive pedestrian crossings by means of stereo localization and RFID anonymous disability identification

Nombre del congreso: IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2015

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)



Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria,

Fecha de celebración: 15/09/2015

Fecha de finalización: 18/09/2015

Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria,

David Fernández Llorca; Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; Rubén Izquierdo Gonzalo; Carlos Fernández López; Miguel Ángel Sotelo Vázquez.

28 Título del trabajo: Pedestrian intention and pose prediction through dynamical models and behaviour classification

Nombre del congreso: IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2015

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria,

Fecha de celebración: 15/09/2015

Fecha de finalización: 18/09/2015

Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria,

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Raúl Quintero Mínguez.

29 Título del trabajo: Pedestrian Path Prediction based on Body Language and Action Classification

Nombre del congreso: 2014 IEEE Intelligent Transportation Systems Conference

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Qingdao, China

Fecha de celebración: 08/10/2014

Fecha de finalización: 11/10/2014

Ciudad entidad organizadora: Qingdao, China

Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Intelligent Transportation Systems (ITSC) 2014 IEEE 17th International Conference on". pp. 679 - 684.

30 Título del trabajo: Vehicle Model Recognition Using Geometry and Appearance of Car Emblems from Rear View Images

Nombre del congreso: 2014 IEEE 17th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Qingdao, China

Fecha de celebración: 08/10/2014

Fecha de finalización: 11/10/2014

Ciudad entidad organizadora: Qingdao, China

David Fernández Llorca; Diego Colas Arnaiz; Iván García Daza; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the 2014 IEEE 17th International Conference on Intelligent Transportation Systems (ITSC)". pp. 3094 - 3099. ISBN 978-1-4799-6078-1/14

31 Título del trabajo: Stereo-based pedestrian detection in crosswalks for pedestrian behavioural modelling assessment.

Nombre del congreso: 11th International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics (ICINCO)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Austria, Austria

Fecha de celebración: 01/09/2014

Fecha de finalización: 03/09/2014



Ciudad entidad organizadora: Austria, Austria

David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Raúl Quintero Mínguez; Carlos Fernández López; Rubén Izquierdo Gonzalo; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of the 11th International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics (ICINCO)". 02, pp. 102 - 109. ISBN 978-989-758-040-6

32 Título del trabajo: Assessment Of Distractions Inferred By In-Vehicle Information Systems On a Naturalistic Simulator

Nombre del congreso: 14th International IEEE Annual Conference on Intelligent Transportation Systems (IEEE ITSC 2011)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Washington D.C., Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 05/10/2011

Fecha de finalización: 07/10/2011

Ciudad entidad organizadora: Washington D.C., Estados Unidos de América

Noelia Hernández Parra; Pedro Jiménez Molina; Luis Miguel Bergasa Pascual; Ignacio Parra Alonso; Iván García Daza; Manuel Ocaña Miguel; Beatriz Delgado; Matías Sevillano Vecillas. "Proceedings of 14th International IEEE Annual Conference on Intelligent Transportation Systems (IEEE ITSC 2011)". pp. 1279 - 1284. ISBN 978-1-4577-2196-0

33 Título del trabajo: Drowsiness Monitoring Based on Driver and Driving Data Fusion

Nombre del congreso: 14th International IEEE Annual Conference on Intelligent Transportation Systems at George Washington University

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Washington D.C., Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 05/10/2011

Fecha de finalización: 07/10/2011

Ciudad entidad organizadora: Washington D.C., Estados Unidos de América

Iván García Daza; Noelia Hernández Parra; Luis Miguel Bergasa Pascual; Ignacio Parra Alonso; José Javier Yebes Torres; Miguel Gavilán Velasco; Raúl Quintero Mínguez; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings of 14th International IEEE Annual Conference on Intelligent Transportation Systems". pp. 1199 - 1204. ISBN 978-1-4577-2196-0

34 Título del trabajo: Drowsiness monitoring based on driver and driving data fusion

Nombre del congreso: 14th International IEEE Annual Conference on Intelligent Transportation Systems (IEEE ITSC 2011)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Washington DC, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 05/10/2011

Fecha de finalización: 07/10/2011

Ciudad entidad organizadora: Washington DC, Estados Unidos de América

Noelia Hernández Parra; Iván García Daza; Luis Miguel Bergasa Pascual; Raúl Quintero Mínguez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez. "Proceedings del congreso 14th International IEEE Annual Conference on Intelligent Transportation Systems (IEEE ITSC 2011)". Aceptado (In Press), pp. 1 - 6.

35 Título del trabajo: Visual Odometry and map fusion for GPS navigation assistance

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Gdansk, Polonia

Fecha de celebración: 27/07/2011

Fecha de finalización: 30/07/2011

Ciudad entidad organizadora: Gdansk, Polonia

Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Carlos Fernández López; Ángel Llamazares Llamazares; Noelia Hernández Parra; Iván García Daza. "Proceedings of the 20th IEEE international symposium on industrial electronics". pp. 832 - 837. ISBN 978-1-4244-9311-1

36 Título del trabajo: Visual odometry for accurate vehicle localization &- an assistant for GPS based navigation-

Nombre del congreso: 17th ITS World Congress 2010

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Busan, República de Corea

Fecha de celebración: 01/10/2010

Fecha de finalización: 05/10/2010

Ciudad entidad organizadora: Busan, República de Corea

Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Carlos Fernández López. "Proceedings of the 17th ITS World Congress 2010". pp. 1 - 12. ISBN CD-ROM

37 Título del trabajo: Estimating Surrounding vehicles' pose using computer vision

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Madeira, Portugal

Fecha de celebración: 19/09/2010

Fecha de finalización: 22/09/2010

Ciudad entidad organizadora: Madeira, Portugal

Jesús Nuevo Chiquero; Ignacio Parra Alonso; Jonas Sjöber; Luis Miguel Bergasa Pascual. pp. 1863 - 1868. ISBN 978-1-4244-7658-9

38 Título del trabajo: Vehicle and Pedestrian Detection in eSafety Applications

Nombre del congreso: World Congress on Engineering and Computer Science 2009 (WCECS 2009)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: San Francisco, Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 01/10/2009

Ciudad entidad organizadora: San Francisco, Estados Unidos de América

Sergio Álvarez Pardo; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Gavilán Velasco. "Proceedings of the World Congress on Engineering and Computer Science 2009". pp. 662 - 667. ISBN 978-988-17012-6-8

39 Título del trabajo: Optimal Metric SLAM for Autonomous Navigation Assistance

Nombre del congreso: The 2009 IEEE International Conference on Robotics and Automation Workshop on Safe Navigation in Open and Dynamic Environments: Application to Autonomous Vehicles

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Kobe, Japón

Fecha de celebración: 12/05/2009

Fecha de finalización: 12/05/2009

Ciudad entidad organizadora: Kobe, Japón

Pablo Fernández Alcantarilla; Luis Miguel Bergasa Pascual; Ignacio Parra Alonso; David Schleicher Gómez. "Proceedings of ICRAW 2009 ". pp. 35 - 40. ISBN 978-1-4244-2789-5



- 40 Título del trabajo:** Vision-based vehicle detection for rear-end collision mitigation systems
Nombre del congreso: 12th International Conference on Computer Aided Systems Theory EUROCAST 2009.
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Palmas de Gran Canaria (Las), España
Fecha de celebración: 01/02/2009
Ciudad entidad organizadora: Palmas de Gran Canaria (Las), España
David Fernández Llorca; David Balcones González; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Miguel Gavilán Velasco; Ignacio Parra Alonso; Sergio Álvarez Pardo; Manuel Ocaña Miguel. "Proceedings of the EUROCAST 2009". pp. 105 - 107. ISBN 978-84-691-8502-5
- 41 Título del trabajo:** Vision-based Target Detection in Road Environments
Nombre del congreso: WSEAS VIS 2008
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Bucharest, Rumanía
Fecha de celebración: 01/11/2008
Ciudad entidad organizadora: Bucharest, Rumanía
Sergio Álvarez Pardo; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Manuel Ocaña Miguel; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso. "Proceedings of the 1st WSEAS Int. Conference on Visualization, Imaging and Simulation.". pp. 29 - 34. ISBN 978-960-474-022-2
- 42 Título del trabajo:** Night Time Vehicle Detection for Driving Assistance LightBeam Controller
Nombre del congreso: The 2008 IEEE Intelligent Vehicles Symposium (IV 20088),
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Eindhoven, Holanda
Fecha de celebración: 04/06/2008
Fecha de finalización: 06/06/2008
Ciudad entidad organizadora: Eindhoven, Holanda
Pablo Fernández Alcantarilla; Luis Miguel Bergasa Pascual; Pedro Jiménez Molina; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Silvia Sánchez Mayoral. "Proceedings of the IEEE IVS 2008.". pp. 291 - 296. ISBN 978-1-4244-2569-3
- 43 Título del trabajo:** Robust visual odometry for complex urban environments
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Eindhoven, Holanda
Fecha de celebración: 04/06/2008
Fecha de finalización: 06/06/2008
Ciudad entidad organizadora: Eindhoven, Holanda
Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ljubo Vlacic.
- 44 Título del trabajo:** Tracking using Particle and Kalman filters in Hand-washing Quality Assessment System
Nombre del congreso: IEEE International Symposium on Intelligent Signal Processing WISP 2007
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Alcalá de Henares, España
Fecha de celebración: 02/10/2007
Fecha de finalización: 04/10/2007
Ciudad entidad organizadora: Alcalá de Henares, España



Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Marta Marrón Romera; Gerard Lacey; Miguel Gavilán Velasco. "Proceedings of the 2007 IEEE International Symposium on Intelligent Signal Processing". pp. 1 - 6. Departamento de Electrónica, ISBN 1-4244-0829-0

- 45** **Título del trabajo:** 2D Visual Odometry Method for Global Positioning Measurement
Nombre del congreso: IEEE International Symposium on Intelligent Signal Processing. WISP 2007
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Alcalá de Henares, España
Fecha de celebración: 01/10/2007
Ciudad entidad organizadora: Alcalá de Henares, España
Roberto García García; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco. "Proceedings of the IEEE WISP 2007.". pp. 1 - 6. ISBN 1-4244-0829-0
- 46** **Título del trabajo:** 3D Candidate Selection Method for Pedestrian Detection on Non-planar Roads
Nombre del congreso: IEEE IVS 2007.
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Estambul, Turquía
Fecha de celebración: 01/06/2007
Ciudad entidad organizadora: Estambul, Turquía
David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga; Sergio Álvarez Pardo; Miguel Gavilán Velasco. "Proceedings of the IEEE IVS 2007.". pp. 1162 - 1167. ISBN 1-4244-1068-1
- 47** **Título del trabajo:** 3D Visual Odometry for GPS Navigation Assistance
Nombre del congreso: IEEE IVS 2007.
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Estambul, Turquía
Fecha de celebración: 01/06/2007
Ciudad entidad organizadora: Estambul, Turquía
Roberto García García; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Gavilán Velasco. "Proceedings of the IEEE IVS 2007.". pp. 444 - 449. ISBN 1-4244-1068-1
- 48** **Título del trabajo:** Improved Vision-based Pedestrian Detection System for Collision Avoidance and Mitigation
Nombre del congreso: IEEE ICRA 2007.
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Roma, Italia
Fecha de celebración: 10/04/2007
Ciudad entidad organizadora: Roma, Italia
Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; José Eugenio Naranjo. "Proceedings of the IEEE ICRA 2007.". pp. 1 - 6. ISBN 1050-4729
- 49** **Título del trabajo:** Ego-motion computing for vehicle velocity estimation
Nombre del congreso: EUROCAST 2007
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Otros
Ciudad de celebración: Palmas de Gran Canaria (Las), España
Fecha de celebración: 12/02/2007



Fecha de finalización: 16/02/2007

Ciudad entidad organizadora: Palmas de Gran Canaria (Las), España

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ramón Fernando Flores Acedo; Manuel Ocaña Miguel; Miguel Ángel García Garrido; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; José Eugenio Naranjo. "Proceedings of the EUROCAST 2007". pp. 374 - 377. ISBN 978-84-690-3603-7

50 Título del trabajo: Vision-based blind spot detection using optical flow

Nombre del congreso: EUROCAST 2007.

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Palmas de Gran Canaria (Las), España

Fecha de celebración: 01/02/2007

Ciudad entidad organizadora: Palmas de Gran Canaria (Las), España

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; José Barriga Mangas; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; José Eugenio Naranjo. "Proceedings of the EUROCAST 2007.". pp. 370 - 373. ISBN 978-84-690-3603-7

51 Título del trabajo: Real time Driving-aid system for different lighting conditions, on board a road vehicle

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: París, Francia

Fecha de celebración: 07/11/2006

Fecha de finalización: 10/11/2006

Ciudad entidad organizadora: París, Francia

Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel García Garrido; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ernesto Martín Gorostiza. "Proceedings of the IECON 2006". pp. 621 - 626. ISBN 1-4244-0136-4

52 Título del trabajo: Bounding Box Accuracy for Pedestrian Detection in Intelligent Transportation Systems

Nombre del congreso: IEEE IECON 2006

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Paris, Francia

Fecha de celebración: 01/11/2006

Ciudad entidad organizadora: Paris, Francia

David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga. "Proceedings of the IECON 2006.". pp. 3486 - 3491. ISBN 1-4244-0136-4

53 Título del trabajo: 3D Visual Detection of Multiple Objects and Structural Features in Complex and Dynamic Indoor Environments

Nombre del congreso: IEEE IECON 2006

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Paris, Francia

Fecha de celebración: 01/11/2006

Fecha de finalización: 05/11/2006

Ciudad entidad organizadora: Paris, Francia

Marta Marrón Romera; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Juan Carlos García García; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso. "Proceedings of the IECON 2006". pp. 3373 - 3378. ISBN 1-4244-0136-4

54 Título del trabajo: Pedestrian Detection using SVM and Multi-feature Combination

Nombre del congreso: IEEE Intelligent Transportation Systems Conference 2006

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros



Ciudad de celebración: Toronto, Canadá

Fecha de celebración: 17/09/2006

Ciudad entidad organizadora: Toronto, Canadá

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; José Eugenio Naranjo. "Proceedings of the IEEE ITSC 2006". pp. 103 - 108. ISBN 1-4244-0094-5

55 Título del trabajo: Vision-based Ego-motion Computing for Intelligent Vehicles

Nombre del congreso: International E-conference of Computer Science 2006 IeCCS 2006

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: (on-line), Estados Unidos de América

Fecha de celebración: 01/07/2006

Ciudad entidad organizadora: (on-line), Estados Unidos de América

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Ramón Fernando Flores Acedo; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso. "Proceedings of the IeCCS 2006". pp. 243 - 246.

56 Título del trabajo: Pedestrian Recognition in Road Sequences

Nombre del congreso: WSEAS 2006.

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Alcalá de Henares, España

Fecha de celebración: 01/02/2006

Ciudad entidad organizadora: Alcalá de Henares, España

Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Pedro Revenga; Luis Miguel Bergasa Pascual; Manuel Ocaña Miguel; Jesús Nuevo Chiquero; Ramón Fernando Flores Acedo. "Proceedings of the WSEAS 2006". pp. 273 - 278. ISBN 960-8457-41-6

57 Título del trabajo: Pedestrian recognition for intelligent transportation systems

Nombre del congreso: ICINCO 2005

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Otros

Ciudad de celebración: Barcelona, España

Fecha de celebración: 14/09/2005

Fecha de finalización: 17/09/2005

Ciudad entidad organizadora: Barcelona, España

David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Luis Miguel Bergasa Pascual; Pedro Revenga; Jesús Nuevo Chiquero; Manuel Ocaña Miguel. "Proceedings of the ICINCO 2005". pp. 292 - 297. ISBN 972-8865-30-9

58 Título del trabajo: SVM-based obstacles recognition for road vehicles applications

Nombre del congreso: IJCAI-05. International joint conference on artificial intelligence

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: Edimburgo, Reino Unido

Fecha de celebración: 30/07/2005

Fecha de finalización: 05/08/2005

Ciudad entidad organizadora: Edimburgo, Reino Unido

Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Jesús Nuevo Chiquero; David Fernández Llorca; Ignacio Parra Alonso; Luis Miguel Bergasa Pascual; Manuel Ocaña Miguel; Ramón Fernando Flores Acedo. "Proceedings of the IJCAI 2005". pp. 1740 - 1742. ISBN 0-938075-93-4



- 59 Título del trabajo:** Road vehicle recognition in monocular images
Nombre del congreso: IEEE International Symposium on Industrial Electronics, 2005. (ISIE 2005)
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Dubrovnik, Croacia
Fecha de celebración: 20/06/2005
Fecha de finalización: 23/06/2005
Ciudad entidad organizadora: Dubrovnik, Croacia
Miguel Ángel Sotelo Vázquez; Jesús Nuevo Chiquero; Luis Miguel Bergasa Pascual; Manuel Ocaña Miguel; Ignacio Parra Alonso; David Fernández Llorca. "Proceedings of the IEEE International Symposium on Industrial Electronics, 2005. (ISIE 2005)". pp. 1471 - 1476. ISBN 0-7803-8738-4

Otros méritos

Estancias en centros de I+D+i públicos o privados

- 1 Entidad de realización:** Yonsei University
Ciudad entidad realización: Yonsei University, República de Corea
Fecha de inicio-fin: 01/06/2022 - 31/08/2022 **Duración:** 3 meses
Objetivos de la estancia: Posdoctoral
Tareas contrastables: Estancia en Yonsei University South Korea
- 2 Entidad de realización:** Department of Signals and Systems
Ciudad entidad realización: Gotemburgo, Suecia
Fecha de inicio-fin: 01/04/2008 - 01/07/2008 **Duración:** 3 meses
Objetivos de la estancia: Doctorado/a
Tareas contrastables: Estancia en Chalmers University. Suecia
- 3 Entidad de realización:** Intelligent Systems Laboratory. Griffith University.
Ciudad entidad realización: Brisbane, Australia
Fecha de inicio-fin: 01/10/2007 - 01/01/2008 **Duración:** 3 meses
Objetivos de la estancia: Doctorado/a
Tareas contrastables: Estancia en Griffith University Australia

Períodos de actividad investigadora

Nº de tramos reconocidos: 2



Resumen de otros méritos

- 1 Descripción del mérito:** Premio del Consejo Social a la Transferencia de Conocimiento Universidad-Sociedad del Consejo Social de la Universidad de Alcalá
Fecha de concesión: 10/06/2018
- 2 Descripción del mérito:** Premio Accésit a la Mejor Patente nacional de la Universidad de Alcalá por la patente P201600904.
Fecha de concesión: 01/10/2017
- 3 Descripción del mérito:** Premio para extensión internacional de patentes a la patente P201600904
Fecha de concesión: 01/10/2017
- 4 Descripción del mérito:** Subdirector del Departamento de Automática
Entidad acreditante: Universidad de Alcalá
Fecha de concesión: 25/01/2017
- 5 Descripción del mérito:** Premio al mejor equipo con total automatización en el concurso de conducción autónoma cooperativa Grand Cooperative Driving Challenge 2016
Entidad acreditante: COMISION EUROPEA
Fecha de concesión: 29/05/2016
- 6 Descripción del mérito:** Mejor Artículo de Workshop en 18th IEEE International Conference on Intelligent Transportation Systems 2015
Fecha de concesión: 15/09/2015
- 7 Descripción del mérito:** Finalista Premios Security Forum I+D+i
Fecha de concesión: 27/05/2015
- 8 Descripción del mérito:** Coordinador del 2º Curso del Máster Universitario en Ingeniería de Telecomunicaciones
Entidad acreditante: Universidad de Alcalá
Fecha de concesión: 13/09/2014
- 9 Descripción del mérito:** Certificate of Merit for International Conference on Intelligent Automation and Robotics 2009, por el paper "Vehicle and Pedestrian Detection in eSafety Applications"
Entidad acreditante: International Association of Engineers (IAENG)
Fecha de concesión: 01/11/2009
- 10 Descripción del mérito:** Best paper Award - WCECS 2009 Conference
Fecha de concesión: 20/10/2009
- 11 Descripción del mérito:** XI Premios Fundación 3M a la Innovación. Categoría Seguridad. Dotación: 6000Euros
Fecha de concesión: 01/10/2009



- 12 Descripción del mérito:** Segundo premio al mejor proyecto final de carrera otorgado por la Cátedra ADA para la seguridad de los vehículos y del tráfico
Fecha de concesión: 04/12/2006